

کاربرد سیستم کنترل گسترده دیجیتال در پستهای فوق فشارقوی

مهندس میرهوشنگ خورسند

دانشجوی کارشناسی ارشد
دانشگاه صنعتی امیرکبیر

دکتر کریم فائز

استادیار دانشکده مهندسی برق
دانشگاه صنعتی امیرکبیر

چکیده

در این مقاله استفاده از تکنیکهای پردازش گسترده در کنترل و حفاظت پستهای EHV معرفی شده است. بدین ترتیب که ساختار یک سیستم ظارت، کنترل و حفاظت گسترده ترسیم گردیده و چگونگی پیاده سازی آن و رفع مشکلات و مسائل مربوطه بگمک فیبرنوری، باسها و پروتکل‌های استاندارد و تدابیر سخت‌افزاری و نرم‌افزاری لازم به اختصار و یک به یک بیان شده‌اند. در ضمن مزایا و مشکلات طرح نیز به اجمال مورد بررسی قرار گرفته‌اند.

“Application of Distributed Control System in High Voltage Power Plants”

M. H. Khorsand, M. Sc.

&

K. Faeze, ph. D.

Elect. Eng. Dept. Amirkabir Univ. of Tech

ABSTRACT:

Application of distributed processing to the control and protection of EHV substations will be introduced. Architectural design of an appropriate distributed control and supervision system is approached and optimum procedures of its implementation are discussed taking advantage of standard interfaces, optical fiber, and local area networks. Finally the advantages and disadvantages of the system are described.

پیشرفت، توسعه، تکامل و پیچیدگی روزافزون تاسیسات تولید و انتقال نیروی برق، روندی طبیعی و غیر قابل اجتناب است؛ در نتیجه لزوم بهبود کیفیت عملکرد عناصر شبکه فشار قوی، افزایش سرعت و دقت تجهیزات حفاظتی، و تکامل روشهای نظارت بر شبکه نیز ناگزیر می باشد؛ از این رو تلاش برای حل این مشکلات از مدتها قبل آغاز شده است. امروزه سیستم های دیجیتال در بسیاری از پست ها، با نمونه برداری خودکار از وضعیت عناصر شبکه برق، و پردازش اولیه اطلاعات اپراتور را در تصمیم گیری راهنمایی نموده و بر اجرای فرمانها نیز نظارت می کنند. بدین ترتیب اداره سیستم آسانتر و در عین حال مطمئن تر است.

اما همان طوری که ذکر گردید، توسعه سریع و بی وقفه شبکه های برق به پیچیدگی هر چه بیشتر آنها منجر میگردد و این امر به نوبه خود تکامل بیشتر سیستم های کنترل و حفاظت را ایجاب می نماید. استفاده از روش کنترل متمرکز در یک شبکه پیچیده نه تنها نیاز به کامپیوترهای با حجم حافظه و قدرت پردازش بسیار زیاد دارد، بلکه به دلیل افزایش تعداد لینکها امکان دخالت نویز و بروز خطا نیز افزایش می یابد. همچنین باید در نظر داشت که ساخت کامپیوترهای بزرگ بسیار پرهزینه بوده و اغلب ترجیح داده می شود که وظیفه یک کامپیوتر بزرگ به چند کامپیوتر کوچکتر محول گردد. برای آن که علی رغم پیچیده تر شدن شبکه های انتقال نیرو قابلیت اطمینان آنها نیز تا حد انتظار مصرف کننده های امروزی ترقی نماید، بهترین مقرون بصرفه ترین راه، استفاده از پردازش گسترده در کنترل پستهای EHV است استفاده از "سیستم های گسترده" نامتمرکز در پردازش داده و یکارگیری "فیبرنوری" جهت انتقال داده ها گام مهمی در جهت ارتقای کیفیت کنترل و نظارت می باشد و این امر، بخصوص در پستهای EHV^۳ که سرعت عمل نقش مهمی را در حفظه شبکه و عناصر گرانبه آن بازی می کند، حائز اهمیت است.

علاوه بر این، تکنیک های فوق موجب صرفه جویی اقتصادی مستقیم (کاهش هزینه سیم کشی و حذف بسیاری از مدارها و تجهیزات واسطه) و صرفه جویی غیر مستقیم اقتصادی (بالا بردن استاندارد و کیفیت سرویس دهی و کاهش هزینه های نگهداری، توسعه یا تکامل سیستم) می گردد. در این زمینه تحقیقات مختلفی صورت گرفته که چکیده ای از آن در اینجا ذکر می شود (۱)، (۲)، (۳)، (۴)، (۵)

۲ - طبقه بندی وظایف در سیستم کنترل و نظارت

در معماری سیستم کنترل، چگونگی تقسیم و توزیع وظایف در واحدهای مختلف سخت افزاری و نرم افزاری مشخص می گردد. با بررسی این معماری می توان سه لایه مختلف را در سیستم کنترل متمایز نمود. - اولین لایه (لایه صفر) وظیفه گردآوری اطلاعات از عناصر فرایند قدرت مثل مدار شکن ها، ترانسفورمرها، و غیره را بر عهده دارد. بخشهای الکترونیکی که در تجهیزات فشار قوی جای سازی شده اند و همچنین سیستم تنظیم تبادل داده ها در این لایه قرار می گیرند.

- دومین لایه (لایه ۱) به اعمالی می پردازد که در رابطه با هر عنصر مختص آن عنصر بوده و اجرای آنها منوط به دریافت اطلاعات از سایر عناصر فرایند نمی باشد. (مانند حفاظت خط یا شینه). بدین ترتیب

انواع رله های حفاظتی، سیستم های بازیابی اتوماتیک. سیستم ها؛ عملیاتی اتوماتیک و دستگاههای ثابت در این لایه می گنجد - لایه ۲ به وظایفی می پردازد که با چندین عنصر در پست مرتبط بوده و به اطلاعاتی از بخشهای گوناگون لایه ۱ نیاز دارند. اعمال مختلفی مانند ثبت پیشامدها، اجرای عملیات محلی بکک CRT^۴ از داخل اتاق کنترل، برقراری ارتباط با سیستم کنترل از راه دور، هماهنگی با اپراتور در اجرای فرمانها در محدوده عمل این لایه فرا دارند.

سازماندهی بخشهای مختلف کنترل پست بر عهده لایه دیگری است که در این مختصر امکان پرداختن به آن، وجود ندارد.

۳ - طراحی سیستم با مقاطع باز

نمونه ای از شمای این نوع معماری در شکل ۱ نشان داده شده است در این شکل لایه های مختلف از یکدیگر متمایز می باشند. همان طوری که در شکل ملاحظه می گردد، لایه ۱ که شامل عناصر حفاظتی و سیستم های اتوماتیک می باشد از یک سو از طریق یک شبکه مخابراتی با واحدهای نمونه برداری (لایه صفر) در تماس می باشد و از سوی دیگر از طریق شبکه مخابراتی دیگری با سیستم کنترل مرکزی (لایه ۲) ارتباط دارد. بدین ترتیب لایه ۱ قادر است با پردازش گسترده اطلاعات دریافت شد. از لایه صفر، حفاظت شبکه را با دقت و سرعت زیاد انجام دهد. علاوه بر این با قرار دادن اطلاعات در اختیار لایه ۲، لایه مزبور را قادر می سازد تا ثبت پیشامدها و انتقال اطلاعات به اپراتور را به انجام رساند و اعمال کنترل متمرکز پست را نیز عملی نماید.

اما مساله مهمی که باید در تکوین این سیستم مدنظر داشت، ویژگی "باز" بودن سیستم است. بدین معنی که بخشهای اساسی آن باید دارای ویژگیها، قابلیتها و خصوصیات فیزیکی استاندارد باشند تا امکان استفاده از محصولات سازنده های مختلف در سیستم وجود داشته باشد از این رو بجای سیستم بسته و بی منفذ سیستم با "مقاطع باز" مطرح می گردد. در معماری سیستم کنترل فوق الذکر سه مقطع باز می توان تعریف نمود. با استاندارد کردن این مقاطع، امکان کاربرد اجزای متفاوت در سیستم فراهم می گردد. این سه مقطع عبارتند از:

الف- سیستم ارتباطی بین لایه های ۱ و ۲

ب- "مدارهای واسطه" یا "تجهیزات نمونه برداری در لایه ۱ و واحدهای حفاظتی و عملیاتی در همان لایه.

ج- سیستم ارتباطی در داخل لایه صفر، و بین سنسورها و رله های لایه های صفر و یک

اکنون به تامل در این مقاطع و یافتن معیارها و روشهای مناسب هر یک می پردازیم:

۱-۳- سیستم ارتباطی بین لایه های ۱ و ۲

۱-۱-۳- بررسی نوع ارتباط و انتخاب سیستم ارتباطی مناسب،

یک نکته اساسی که در هر طرحی باید در نظر داشت مساله قابلیت توسعه و تطبیق با سیستم های پیشرفته تر است. به بیان دیگر پیشرفتهای تکنیکی آینده نباید سبب بی مصرف شدن و بلا استفاده ماندن سیستم امروز گردد. از سوی دیگر عامل مهمی که در ارزیابی هر روش و طرح جدیدی در نظر گرفته می شود، امکان تحقق اقتصادی آن است، بدون این که سرمایه گذار بیهای گذشته به هدر رود.

بنابراین سیستم مخابراتی انتخاب شده باید از پتانسیل خوبی برای تطابق با تکامل آینده برخوردار بوده در عین حال حتی المقدور با استانداردهای موجود مطابق باشد تا امکان پاسخگویی سیستم به نیازهای طرح موجود باشد. با این ملاحظات ساده طبعاً "استفاده از شبکه ارتباط محلی" (LAN) ۸ پاسخ مناسبی برای مسأله می باشد.

شبکه ارتباط محلی یک سیستم مخابراتی کامپیوتری است که در آن هر گره می تواند بدون نیاز به دخالت کامپیوتر مرکزی بآهر نقطه دیگر شبکه ارتباط برقرار نماید. هر شبکه ارتباط محلی می تواند بر حسب نیاز به صورت ستاره ای یا حلقوی یا بر اساس نوعی باس طراحی شود و ابعاد آن را می توان از چند صدمتر تا چند کیلومتر در نظر گرفت. با کمک شبکه های ارتباط محلی دستیابی به سرعت های زیاد با نرخ خطای کم (۱۱-۱۰-۸-۱۰)، امکان پذیر می شود. علت اصلی پیدایش توسعه LAN را باید گرایش فراینده به سیستم های گسترده دانست. اما مفهوم LAN به همراه خود، ویژگی "یکپارچگی و تمرکز"^۹ را نیز القاء می نماید. زیرا با تشکیل این شبکه، سیستم مخابراتی در همه واحدها یکپارچه می شود و دیگر هیچ واحدی دارای سیستم ارتباطی مستقل و مجزا نخواهد بود. این امر می تواند بر عملکرد سیستم تاثیر منفی بگذارد. زیرا در شرایط سخت فرایند فشار قوی که ممکن است برخی واحدها از جمله واحد مرکزی دچار اشکال شوند، شبکه نخواهد توانست به کار خود در شرایط جدید ادامه دهد. در حالی که سیستم مخابراتی باید قادر باشد که در شرایط سخت فرایند فشار قوی تداوم عملکرد بخشهای مختلف عملیاتی و سیستم های اتوماتیک را تضمین نماید. برای تحقق این منظور باید نکات زیر رعایت گردند:

— اولاً در لایه ۲ که عملیات محلی، کنترل از راه دور، و "نگهداری به طور متمرکز انجام می شوند، باید واحدها به صورت دو قلو در نظر گرفته شوند تا در صورت بروز اشکال در یک واحد، بلافاصله واحد رزرو به جای آن قرار گیرد. (قابل ذکر است که در نظر گرفتن عناصر ذخیره در هر نقطه سیستم (لایه های دیگر) طبعاً "قابلیت اطمینان سیستم را بالا می برد. و این امر هم اکنون در سیستم های موجود نیز رعایت می شود و در نقاط حساس از عناصر دو قلو استفاده می شود. منظور از عبارت فوق تنها تاکید بر لزوم دو قلو بودن واحدها در لایه ۲ می باشد در لایه های دیگر نیز ممکن است به حسب ضرورت برخی عناصر دارای ذخیره باشند).

— ثانیاً در لایه ۳ لازم است یا امکان محاوره بین حوزه های مختلف لایه بدون وابستگی به "واحد مرکزی" ۱۰ وجود داشته باشد و یا اصولاً

واحد مرکزی در طرح منظور نگردد. با استفاده از شبکه ارتباط محلی می توان در هر حوزه سیستم های "اتوماتیک جامع" ۱۱ نصب نمود. این سیستم ها قادر خواهند بود در شرایط اختلال در یک حوزه، کار خود را در سطح پایین تری ادامه دهند.

با رعایت نکات فوق، شبکه ارتباطی محلی می تواند قابلیت اطمینان سیستم را تا حد زیادی بالا ببرد. اما انتخاب صحیح شبکه مخابراتی و پروتکل ارتباطی مناسب برای آن عنصر مهمی در طراحی سیستم بشمار

می آید. که بر کارایی طرح در شرایط مختلف اثر می گذارد. از طرفی انتخاب صحیح مستلزم شناخت نیازهای طرح است. بنابراین نیازهای مخابراتی لایه های اول و دوم را در اینجا به اختصار بیان می کنیم.

به کلی دیاگرام های لایه های ۱ و ۲ را می توان به دو دسته تقسیم نمود:

دسته اول شامل پیامهایی است که واحدهای مرکزی با تجهیزات حوزه ها مبادله می نمایند از طریق این پیام ها کلیه نمونه های اطلاعاتی (علامت، آلازم، کمیت های اندازه گیری شده، ثبت و تعیین موقعیت خطا) از تجهیزات مستقر در حوزه ها گردآوری شده دستورالعمل های عملیاتی برای اجرا به حوزه ها صادر می گردند.

دسته دوم شامل دیاگرام مستقیم بین حوزه ها است. این گروه پیامها به اعمال سیستم های اتوماتیک مربوط می شوند. زمان پاسخ سیستم های اتوماتیک حفاظتی بین ۱۰ تا ۳۰۰ میلی ثانیه است و زمان پاسخ سیستم های اتوماتیک عملیاتی در حدود ۱ ثانیه می باشد.

بنابراین برای آن که شبکه ای بتواند نیازهای مخابراتی لایه های ۱ و ۲ را توأماً برآورده سازد باید بتواند هم پیام های عملیاتی (حجم زیادی از اطلاعات با زمان مخابره نسبتاً طولانی) و هم پیام های حفاظتی مربوط به سیستم های اتوماتیک (پیامهای کوتاه با زمان مخابره کوتاه و قابلیت اطمینان بسیار زیاد) را منتقل نماید. یک راه حل مناسب که قادر است انتظارات فوق را برآورده سازد روشی است که در آن یک "قاب" ۱۲ اطلاعاتی مرتباً از واحدی به واحد دیگر منتقل می گردد. این قاب که در کمتر از ۱۰ میلی ثانیه یک دور کامل را طی می کند مرکب از دو بخش با طول همین وثابت است (شکل ۲) بخش نخست، مربوط به سیستم های اتوماتیک است. هر یک از سیستم های اتوماتیک با دریافت قاب، اطلاعات مورد نیاز خود را برداشت نموده و داده های خویش را نیز در محل مخصوص و از پیش تعیین شده در قاب قرار می دهد تا سایر واحدها از آن اطلاع یابند و عکس العمل مناسب نشان دهند.

دومین بخش قاب که به عملیات و نگهداری مربوط است، می تواند حاوی پیامهای مختلفی باشد که مخابره آنها ممکن است یک یا چند سیگنال طول بکشد. کمیت های اندازه گیری شده و پیامهای مربوط به ثبات ها از طریق همین بخش قاب منتقل می شوند.

این روش که هم از عهده مشکلات پیامهای عملیاتی برمی آید و هم قادر است سرعت مورد نیاز سیستم های اتوماتیک را تأمین کند توسط باس سریال Token Bus (استاندارد IEEE 802.4) و یا باس سریال Token Ring (استاندارد IEEE 802.4) تحقق می یابد. این باسها می توانند اطلاعات را با سرعت ۴ Mbit/s از طریق یک جفت سیم تأییده انتقال دهند. در پروتکل های 802.4 و 802.5 محدودیتی برای طول "بسته" وجود ندارد و ممکن است قطارهای طولانی داده بدون فاصله از یکدیگر مخابره شوند. "کد منچستر" ۱۴ که در هر دو باس مذکور مورد استفاده قرار می گیرد امکان تداوم عمل سیستم راحتی در شرایطی که چندین حوزه از کار افتاده باشند فراهم می نماید.

بررسی های مختلف نشان می دهند که پروتکل های دیگر مانند Ethernet (استاندارد IEEE 802.3) و یا Bitbus نیز می توانند نیازهای مخابراتی لایه های ۱ و ۲ را برآورده سازند اما در شرایط سخت به خوبی پروتکل های Token Bus یا Token Ring عمل نمی کنند. مثلاً Bitbus که اخیراً کاربرد زیادی در سیستم های کنترل گسترده یافته می تواند تا ۲۵۰ عدد عنصر "هوشمند" ۱۵ را از طریق یک جفت سیم تأییده به یکدیگر مرتبط نماید. طول سیم حداکثر ۱۳/۲ km و سرعت مخابره با دخالت ۱۰ تکرار کننده حداکثر برابر ۶۲/۵ kbps می باشد

برای فواصل کمتر (تا ۹۰۰ متر) می‌توان سرعت انتقال داده را تا ۳۷۵ (۱۶) kbps افزایش داد. مدارهای واسطه این باس عموماً "براساس استاندارد IEEE RS-485 بنا شده‌اند و پروتکل آن برداشتی از SDLC است. در این پروتکل باید یکی از گره‌ها به عنوان واحد مرکزی عمل نماید و این امر به دلایلی که قبلاً توضیح داده شدند می‌تواند در شرایط سخت شدیدا" بر کارایی سیستم اثر بگذارد. پروتکل شبکه Ethernet نیز که اساساً برای کار در محیط‌های دفتری و غیر صنعتی طراحی شده است دارای همین نقیصه است.

۳-۱-۲- کاربرد فیبر نوری

در پست‌های بزرگ EHV، تجهیزات حوزه‌ها (لایه ۱) عموماً در ساختمانهای کوچکی در نزدیکی عناصر شبکه ولتاژ زیاد قرار می‌گیرند تا طول سیم کشی تقلیل یابد. کاربرد LAN در چنین شرایطی به مفهوم عبور جریان سریع داده‌ها در محیطی سرشار از میدان قوی مغناطیسی است. با درک این واقعیت لزوم استفاده از فیبر نوری برای انتقال اطلاعات روشن می‌گردد. روش کار ساده است: تمام تجهیزات حوزه‌ها توسط فیبر نوری به یک باس نوری که از نزدیک آنها عبور می‌کند ارتباط می‌یابد. این باس نیز به نوبه خود توسط دو رابط نوری به دو واحد عملیات متمرکز در لایه ۲ (یک واحد ذخیره) متصل می‌گردد. در صورتی که تلفات باس نوری برای ۲۲ گره کمتر از ۱۷ dB باشد نرخ خطا در حد

قابل قبول ۸-۱۰ خواهد بود و می‌توان دیویدهای لیزری را با اطمینان به کار برد. دستیابی به این دقت با استفاده از فیبر نوری امری دور از ذهن نیست. در واقع تکنولوژی فیبر نوری از بدو پیدایش با سرعت چشمگیری در حال پیشرفت بوده است. اولین سرویس مخابراتی مبتنی بر فیبر نوری که در سال ۱۹۸۴ در آمریکا آغاز به کار نمود دارای سرعتی معادل ۹۰ Mbps بود و می‌توانست تا ۱۳۴۴ کانال دیجیتال را توسط یک زوج فیبر نوری منتقل نماید. در سال ۱۹۸۷ سیستم‌هایی با سرعت ۱۷/۱ Gbps نصب گردیده و شروع به کار نمود و امروزه استفاده از تکنیک مالتیپلکس نوری، دستیابی به سرعتی معادل ۱۶ Gbps را با نرخ خطای کمتر از ۹-۱۰ (معادل ۳/۵ dB در ۸ کیلومتر) امکان پذیر نموده است. (۷)

اخیراً ANSI ۱۸ به بررسی و مطالعه در زمینه استاندارد شبکه‌ای مبتنی بر فیبر نوری پرداخته است (استاندارد X3T9.5) ویژگیهای عمده این شبکه که غالباً به نام "FDDI" مشهور است در اینجا به اختصار بیان می‌شوند. (۸)

— سرعت انتقال داده: ۱۰۰ Mbps

— حداکثر تعداد گره‌ها در سیستم: ۵۰۰ عدد

— حلقه‌دو فیبر نوری به طول حداکثر ۱۰۰ km

— حداکثر فاصله گره‌ها: ۲ km

حداقل طول پکت در FDDI، ۹ بایت و حداکثر آن ۴۵۰ بایت است و فاصله ۲ بین پکتها نیز ۸ بایت است. در نتیجه شبکه FDDI هم برای کنترل "زنده" فرایند مناسب است و هم امکان انتقال حجم زیادی از داده‌ها را فراهم می‌نماید. این شبکه به سبب قابلیت‌های بارز خود می‌تواند به عنوان محور و ستون فقرات سیستم محلی عمل نموده و با رابط‌هایی

به شبکه‌های LAN با کارایی کمتر مانند Ethernet (IEEE 802.3) متصل گردد. , Token Bus, MPA (IEEE 802.4)

اگر چه هنوز مطالعه ANSI بر روی x3T9.5 ادامه دارد. پساً از تولید کننده‌ها هم اکنون FDDI را به بازار عرضه نموده‌اند.

۳-۲-۳- مدارهای واسطه در لایه ۱

برای آن که ساختار و سازماندهی داخل لایه ۱ مشخص شود لازم است ابتدا "وظایف" هر واحد این لایه روشن گردد:

۱-۲-۳- وظایف هر واحد کنترل و حفاظت در پست EHV

به طور کلی وظایف هر واحد کنترل و حفاظت در یک پست انتقال را میتوان به سه بخش تقسیم نمود:

الف - مکانیزمهای کمک - عملیاتی و اتوماتیک: از جمله مهمترین وظایف این گروه عبارتند از:

۱- پیش برداش داده‌ها جهت عملیات متمرکز محلی مانند محاد انواع کمیتها (مثل توان اکتیو، توان راکتیو، ولتاژ، و جریان)، تعب اختلاف فاز و اختلاف فرکانس، ثبت پیشامدها، ثبت و تعیین موقعیت اتصال کوتاه در شبکه.

۲- اجرای فرماندهی متمرکز محلی با هماهنگی واحد مرکزی) دو مرحله "انتخاب" و "اجرا")

ب- سیستم‌های تنظیم اتوماتیک و حفاظت شبکه در شرایط طبیعی:

این سیستم‌ها به اموری چون حفاظت در مقابل اضافه بار و تعادل بار، بازیابی اتوماتیک، و تنظیم ولتاژ ترانسفرمرها می‌پردازند ج- حفاظت در مقابل اتصال کوتاه شامل حفاظت خط، حفاظت شین، حفاظت ترانسفرم، و نظارت بر عمل مدار شکن.

در این تقسیم بندی هر گروه بیش از گروه ماقبل خود به قدر محاسباتی سیستم متکی است و در عین حال باید با قابلیت اطمینان بیشتری عمل کند.

۲-۳-۳- سازماندهی واحد کنترل و حفاظت:

در صورتی که از ساختار یکپارچه‌ای استفاده شود، تمامی عملیات یک حوزه یعنی برداش، کنترل، و حفاظت به طور مجتمع انجام می‌پذیرد. اما ملاحظات تکنیکی ثابت می‌کنند که یکپارچه سازی کار

چندان واقع بینانه نیست. زیرا مصرف کننده مایل است که بتواند تجهیزات را که در اختیار دارد مورد استفاده قرار دهد. این تجهیزات

ممکن است آنالوگ یا دیجیتال باشند و یا از منابع مختلف خریدار شده باشند. مثلاً اغلب پستها امروزه با دستگاههای حفاظتی آنالو

مدرن مجهز شده‌اند و بدون شک صرف نظر نمودن از آنها منطقی و مقرو

به صرفه نیست بنابراین یک سیستم یکپارچه و بدون "مقطع بار" ، لایه ۱ مناسب این طرح نیست علاوه بر این مجتمع شدن همه بخشها

کنترلی و حفاظت باعث تنزل قابلیت اطمینان میگردد زیرا تاثیر متقابل اجزای سیستم بر روی یکدیگر می‌تواند موجب بروز عیوبی گردد که در حالت غیر مجتمع مشاهده نمی‌شوند. ۲۱

– بورد ورودی / خروجی
– بورد واسطه مخابراتی

با این ساختار، به راحتی وبا تعویض یا حذف یک یا چند کارت، سیستم با موقعیت جدید منطبق می‌گردد. همچنین قابلیت اطمینان سیستم با پیش‌بینی کارت‌های ذخیره بالا می‌رود. علاوه بر این تقسیم بندی نرم افزار امکان پذیر و اصلاح آن ساده می‌شود و امکان تکامل کل سیستم نیز بدون نیاز به تغییر اساسی طرح به وجود می‌آید.

۳-۲-۳ ارتباط بین لایه صفر و لایه یک

۳-۳-۱ آشنایی با نوع داده‌های متبادله

همان طوری که ذکر شد، محاوره لایه ۱ با عناصر فرآیند فشارقوی از طریق لایه صفر صورت می‌گیرد. این محاوره در ارتباط با دو نوع داده است:

– نوع اول داده‌ها مربوط به کمیتهای فشارقوی (جریان‌ها ولتاژهای سه فاز، جریان توالی صفر...) است. در این ساختار اگر این داده‌ها آنالوگ باشند ابتدا به دیجیتال تبدیل می‌شوند، بدین ترتیب توان مورد نیاز سنسورها از ماهیت داده و فاصله فی‌مابین، مستقل می‌گردد. علاوه بر این بهای مبدل‌ها کاهش می‌یابد زیرا مسائل عایق سازی الکتریکی بسیار ساده می‌شوند. در عین حال می‌توان قابلیت اطمینان مبدل‌ها را نیز بالا برد.

– نوع دوم شامل داده‌های ورودی / خروجی دیجیتال است. این داده‌ها به "وضعیت" کایدها و عناصر کنترل مربوط می‌باشند. فرمانهای

کنترلی نیز از این نوع می‌باشند:

قابل ذکر است که جریان داده‌های گروه اول (مخابره کمیتهای اندازه‌گیری شده بسوی تجهیزات حفاظتی و سیستم‌های عملیاتی، از لایه یک) یکطرفه است در حالی که گروه دوم (جمع‌آوری اطلاعات مربوط به وضعیت‌ها، و صدور فرمان) از دو طرف جریان دارند.

۳-۳-۲: سیستم ارتباطی مناسب

در این معماری، محاوره بین لایه صفر و لایه ۱ از طریق "شیکه مخابره کمیتهای اندازه‌گیری شده" صورت می‌گیرد (شکل ۱) درچنین ساختاری، هر سلول فشار قوی شامل یک واحد اخذ اطلاعات است که با مدارهای واسطه، مناسب به شبکه مخابراتی مزبور ارتباط دارد. ایستگاه جمع‌آوری اطلاعات به طور مرتب و در لحظات معینی اطلاعات هر سلول را از واحد مربوطه دریافت می‌نماید.

در این میان مدارهای واسطه، کدهای شناسایی ۲۴ و کدهای ایمنی مثل CRC ۲۵ را اضافه می‌کنند. شناسایی و "تصدیق" پیامهای دریافتی از لایه ۱ نیز توسط همین مدارهای واسطه انجام می‌گیرد. یکی از مزایای استفاده از شبکه مخابره مقادیر اندازه‌گیری شده امکان توزیع داده‌هاست. توزیع داده‌ها دارای دو پیامد مطلوب است اول آن که تمام داده‌های حوزه‌ها در هر نقطه از سیستم مخابراتی قابل دسترس می‌باشند و بدین ترتیب انجام اعمالی مانند اندازه‌گیری اختلاف فاز، یا محافظت دیفرانسیلی شینه‌ها (که با استفاده از داده‌های دوبا چند حوزه انجام می‌پذیرند) آسان می‌گردد. دیگر این که با امکان توزیع داده‌ها، درجه قابلیت دسترسی سیستم بهبود می‌یابد زیرا

کاهش قابلیت اطمینان را می‌توان با پیش‌بینی عناصر ذخیره جبران نمود. البته این امر مستلزم صرف هزینه اضافی است که به سادگی با مصالح اقتصادی طرح سازگار نمی‌باشد. اما اگر توجه کنیم که اغلب خطاهای سیستم از نوع اتصال کوتاه می‌باشند و اتصال کوتاه جدی‌ترین مسئله فرایند فشار قوی است، می‌توان به راه حل مناسبی دست‌یافت. یعنی قابلیت اطمینان سیستم‌های حفاظت در مقابل اتصال کوتاه را تقویت نمود و تنزل نسبی قابلیت اطمینان سایر بخشها (مانند تجهیزات کمک عملیاتی و دستگاههای تنظیم) را پذیرفت. بنابراین می‌توان وظایف لایه ۱ را به دو گروه مجزا تقسیم نمود. گروه اول شامل وظایف حفاظت در مقابل اتصال کوتاه، تعیین موقعیت، و ثبت آن می‌باشد که توسط تجهیزات معمول و متداول آنالوگ یادیجیتال انجام می‌شوند این گروه با جدا شدن از بخشهای دیگر سیستم از عیوب حالت مشترک ایزوله گردیده و قابلیت اطمینان آن بالا می‌رود سایر وظایف لایه ۱ در گروه دوم قرار می‌گیرند و بطور مجتمع و یکپارچه انجام می‌شوند (شکل ۳). این وظایف در ارتباط با مکانیزم های کمک عملیاتی، و برقراری ارتباط با سایر بخشهای سیستم می‌باشند:

الف – ارتباط با لایه صفر برای جمع‌آوری کمیتهای اندازه‌گیری شده (ولتاژ، جریان، ...) و اطلاعات مربوط به عناصر کنترل (مدار شکن، ایزولاتور، ...) و ابلاغ فرمانهای سیستم کنترل مرکزی به عناصر کنترل.

ب – ارتباط با تجهیزات حفاظت در مقابل اتصال کوتاه به منظور جمع‌آوری اطلاعات و تبادل داده‌های کنترل. این ارتباط که لزوماً باید یک مقطع باز شد، با اتصال مستقیم و از طریق بارهای استاندارد سنکرون یا سنکرون (HDLC, RS232, IEEE488) و یا سیم کشی آنالوگ (برای تجهیزات آنالوگ) برقرار می‌گردد.

ج – کوپلاژ فیزیکی با شبکه ارتباطی محلی، کد کردن پیام‌ها و کشف رمز دستور العملهای دریافت شده از سیستم مرکزی (لایه ۲)،

د – ارتباط با اپراتور برای عملیات غیر متمرکز محلی، تعیین پارامترهای تجهیزات، و طرح برنامه‌های جدید عملیاتی^{۲۲}

ه – حفظ و ثبت پیشامدها با قید تاریخ و زمان وقوع،

و – دریافت، کشف رمز، و اجرای مطمئن فرمانهای عملیاتی،

ز – بازیابی اتوماتیک، تنظیم ولتاژ اتوترانسفرمرها، حفاظت ترانسفرمرها در مقابل اضافه بار، و حفاظت محلی در قبال خرابی مدار شکن‌ها،

ح – نمونه‌گیری دائم و مکرر از تجهیزات و تست سلامت آنها از طریق پردازش و مقایسه

۳-۲-۳ ساختار بخش مجتمع سیستم کنترل و حفاظت

نرم افزار و سخت افزار سیستم مجتمع کنترل و حفاظت هر واحد باید نه تنها توانایی اداره عناصر کنترلی و حفاظتی مختلف موجود و متداول را داشته باشند، بلکه باید بتوانند با اصلاحات و تکامل آنها نیز تطابق یابند. ساختار چندپروسسوری با یک باس استاندارد (مانند Multibus یا VME bus) می‌تواند با قابلیت اطمینان کافی از عهده این مهم برآید. در چنین ساختاری، واحد مجتمع از چندنوع بورد استاندارد تشکیل می‌گردد.

– بورد پروسور و حافظه

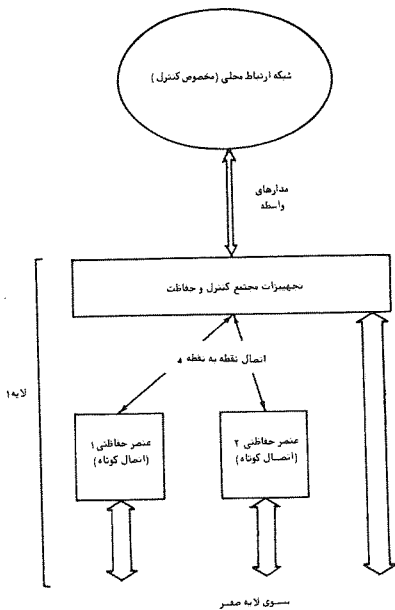
عناصری که به صورت رزرو در لایه ۱ موجود می‌تواند به سهولت وارد سرویس شود.

مزیت دیگر شبکه مخابراتی مقادیر اندازه‌گیری شده، قابلیت اطمینان آن است. باید توجه داشت که تبادل داده‌ها بین لایه‌های صفر و یک باید با قابلیت اطمینان خیلی زیاد تحقق یابد. زیرا یک‌اشتباه ممکن است به نتایج اسف باری منجر شود. شبکه مخابراتی مذکور امکان دارد به علت ساختار مجتمع و یکپارچه‌اش به عیوب حالت مشترک دچار شود که این عیوب در مورد سیستم متداول امروزی (سیم‌کشی آنالوگ) پیش نمی‌آیند. اما از سوی دیگر شبکه مخابراتی مقادیر، دائماً "تحت کنترل" و نمونه برداری است و در صورت بروز اشکال، لایه ۱ می‌تواند تدابیر لازمه را ملحوظ نماید. تا آنجا که به شبکه مربوط می‌شود دو مورد اساسی باید پیش بینی شود. اول این که در صورت خرابی یک فرستنده دائماً یک سطح لاجیک از آن منتشر خواهد شد که بر داده‌های سایر فرستنده‌ها اثر نامطلوب می‌گذارد. دوم مساله امکان قطع فیزیکی خط ارتباطی است. برای مقابله با مورد اول سیستم‌های موشی برای کد کردن داده‌های باینری وجود دارند مانند (کد منچستر) که شبکه را قادر می‌سازند خرابی همزمان چند فرستنده را تحمل نماید. این کدها بر اساس موقعیت سیگنال، و نه سطح باینری آن، عمل می‌کنند. با استفاده از این نوع کد بندی فقدان ارسال پیام از یک فرستنده نیز به سرعت آشکار می‌شود. برای مقابله با مورد دوم سیر می‌توان راه‌حلیابی یافت، مثلاً ایجاد دو مسیر ارتباطی مختلف بین هر دو نقطه به طوری که در صورت قطع یک مسیر برقراری رابطه از مسیر دیگر صورت گیرد.

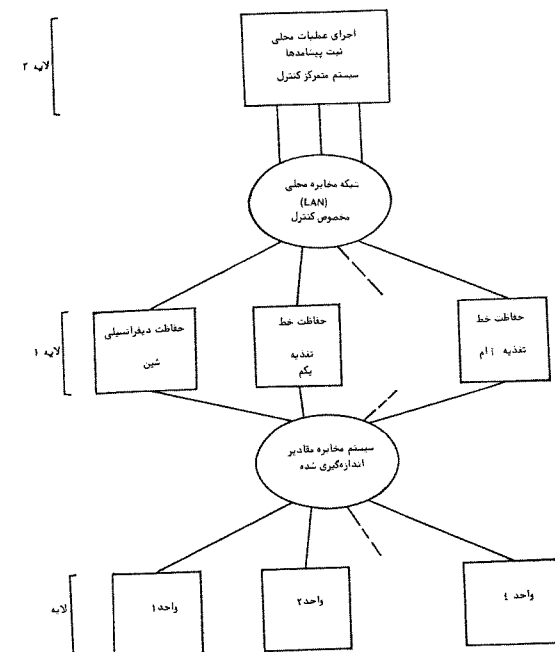
با در نظر گرفتن احتمالات فرکانس خرابی‌ها، و میزان قدرت خود عیب یابی سیستم می‌توان مقدار ظرفیت رزرو تجهیزات اضافی لازم برای حفظ قابلیت اطمینان مطلوب سیستم را برآورد نمود.

عملیات :	سیستمهای اتوماتیک
----------	-------------------

شکل ۲- قاب مرکب



شکل ۳- سازماندهی واحد کنترل و حفاظت



شکل ۱- لایه‌های مختلف وظایف سیستم حفاظت و کنترل پست انتقال نیرو

نتیجه‌گیری:

استفاده از تکنیک‌های پردازش گسترده به موازات بهره‌گیری از قابلیت‌های فیبرنوری می‌تواند نیازهای آینده را در کنترل و حفاظت پست‌های EHV برآورده سازد. برای بهره‌گیری بهتر از تسهیلات مزبور باید مقدماتاً به بررسی و مشخص نمودن مساله پرداخت. وظایف مختلف سیستم کنترل را می‌توان در سه لایه (صفر، یک و دو) تقسیم بندی نمود. معماری سیستم به چگونگی ارتباط در هر لایه و بین هر دو لایه بستگی دارد. انتخاب این رابطه‌ها باید با توجه به لزوم "باز" بودن سیستم انجام شود تا امکان استفاده از تجهیزات دیجیتال یا آنالوگ که توسط سازنده‌های مختلف عرضه می‌شوند وجود داشته‌باشد. این امر با استاندارد نمودن مقاطع ارتباطی امکانپذیر می‌گردد. برای انتخاب استانداردهای مناسب در هر مقطع باید ابتدا به شناخت صحیح نیازهای مخابراتی لایه‌ها و ویژگی‌های داده‌های مورد تبادل پرداخت. بر این اساس سه "مقطع باز" در سیستم در نظر گرفته می‌شوند. در مقطع اول برقراری ارتباط بین لایه‌های یک و دو با به کار گیری یک شبکه ارتباط محلی و جایگزین نمودن سیستم مجتمع

استاندارد با هم مرتبط می‌شود. سرانجام در مقطع سوم، یک شبکه
مخابره کمیته‌های اندازه‌گیری شده سیستم یکپارچه حفاظت و کنترل پست
EHV را کامل می‌کند.

دیجیتال به جای تجهیزات ثابت، کنترل و می‌میک صورت می‌گیرد. در
مقطع دوم، تجهیزات دیجیتال در لایه یک از طریق مدارهای واسطه

پاورقی

- 1- distributed control
- 2- optical fiber
- 3- EHV: extra high voltage
- 4- CRT: Cathod Ray Tube
- 5- open system
- 6- open nodes
- 7- Interface
- 8- LAN: local Area Network
- 9- Integration
- 10- master station
- 11- global
- 12- frame
- 13- packet

- 14- Manchester code
- 15- Intelligent
- 16- Kbps: kilo bits per second
- 17- Gbps: Giga bits per second
- 18- ANSI: American National Standard Institute
- 19- FDDI: Fiber Distributed Data Interface
- 20- real time
- 21- Common mode failure
- 22- MMI: man - machine interface
- 23- Status
- 24- Identification Codes
- 25- CRC: cyclic redundancy code
- 26- acknowledge

منابع

- 1- J. P. Barret: "Digital processing of Control and protection functions in EHV substations"; CIGRE Report 34-07 1982
- 2- S.L. Nilsson: " EPRI research and development of new substation 185, London, June 1980, pp80 - 92
- 3- Dr H. Ungrad: " Integrated Protection and Control in High Voltage Stations" ; 3rd IEE conference on development in power system protection. April 1985
- 4- J.M. Tesson, p. Bornard, G. Cotto: "Use of digital technics for protection and control functions in french EHV substations" IEE Conference Publication 249, London, April 1985, pp116-120
- 5- p. Bornard, A. Merlin, J. Arbes, G. ebersohl: "Architecture of the digital control and protection system for EHV substation."; International Conference on Large High Voltage Electric Systems 1986 session, paris
- 6- Frank J - Bartos, "Bitbus finds a niche in communication for control" Control Engineering, May 1988, pp 90 - 93
- 7- R.C Alferness: " Multigigabit fibre optics"; Communications International, Vol. 5, No. 4, Apr. 1988, pp 42- 51
- 8- Shane D. Rigby; " FDDI Speeds Networks"; Communications International, Vol. 15, No. 4. Apr. 1988, pp 67- 69

