

بکارگیری میدان الکترومغناطیسی در ارزیابی غیر مخرب فلزات فرو مغناطیسی

سیدحسین (حسام الدین) صادقی

استادیار دانشکده مهندسی برق، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

چکیده:

اخيراً، روش جدیدی برای کشف و اندازه گيری شکافهای سطحی در فلزات فرومغناطیسی ارائه گرده ايم. در این روش ابتدا توسط يك جفت سیم با شکل U یا يك سیم پیچ مربعی شکل حامل منابع با فرگانس مناسب، جریان های گردابی در سطح فلز مورد آزمایش بود. همچنان که در نزدیکی سطح فلز و درجهت مناسبی قرار داده شده است، تغییرات در میدان القایی اندازه گیری و آنالیز می شود. در این مقاله، کارآئی روش مذکور با ارائه سیگنالهای توربیک و عملی خروجی سنسور مغناطیسی به هنگام بازرگانی شکافهای طویل ناشی از خستگی در يك بلونه فلزی از جنس آهن نرم، مورد ارزیابی قرار می گیرد. نشان خواهیم داد در محل شکاف، مؤلفه مماسی میدان مغناطیسی دارای جهش بوده که از آن می توان در تشخیص و اندازه گیری شکاف استفاده نمود. ضمناً فرآیند اندازه گیری شکاف ساده بوده و نیازی به کالیبراسیون دستگاه نمی باشد.

Non-Destructive Evaluation of Ferrous Metals Using an Electromagnetic Field

S. H. H. Sadeghi

Assist. Prof. of Electrical Eng. Dept.
Amirkabir University of Technology

Abstract:

Recently, we have developed a new technique for detection and sizing of surface-breaking cracks in ferrous metal. In this technique, eddy-currents are produced at the surface of the specimen by a pair of U-shaped wires or a rectangular coil carrying an ac current of sufficiently high frequency. The perturbations due to a crack in the induced surface field is then analyzed using a properly oriented magnetic field sensor, placed at a close proximity of the metal surface. In this article, the performance of the technique is evaluated by presenting the theoretical and experimental output signals of the sensor when scanning long fatigue cracks in a mild steel block. It is shown that at the edges of a crack, a discontinuity in the tangential component of the surface magnetic field is produced by which the crack can be detected and sized. Also, the sizing process is simple and is performed without resorting to any calibration procedure.

۱- مقدمه

قوت مربوط به خود برخوردارند، لذا شناخت موارد استعمال هر یک از روش‌های مذکور جهت استفاده صحیح از امکانات موجود ضروری می‌باشد.

روشهای الکترومغناطیسی به طور گسترده در آزمونهای غیر مخرب سازه‌های فلزی بکار می‌روند. در این روشها، هدف برقراری یک میدان الکترومغناطیسی در فلز مورد آزمایش و سپس اندازه‌گیری تغییرات در میدان ناشی از وجود عیوب احتمالی می‌باشد که معمولاً توسط یک سنسور (sensor) مناسب انجام می‌گیرد. روش‌های جریان گردابی (Eddy Current) و اختلاف پتانسیل (Potential Difference) از جمله روش‌های معمول در بررسی غیر مخرب الکترومغناطیسی می‌باشند. در روش جریان گردابی ابتدا توسط یک سیم پیچ حامل جریان متنابوب با توجه به قوانین فاراده و اهم، جریانهای القایی موسوم به جریانهای گردابی در فلز بوجود می‌آیند، سپس چنانچه فلز مورد نظر دارای عیوب باشد، توزیع جریانهای گردابی تغییر کرده و باعث تغییرات در امپدانس سیم پیچ جریان می‌شود. لذا با اندازه‌گیری و مطالعه تغییرات امپدانس سیم پیچ می‌توان عیوب مربوطه را تشخیص و اندازه آن را تعیین نمود. یکی از مشکلات موجود در روش جریان گردابی، نیاز به کالیبره کردن دستگاه مربوطه و همین طور نمونه‌های استاندارد برای تعییر سیگنالهای دریافتی به هنگام کار می‌باشد. شایان ذکر است نمونه‌های استاندارد دارای عیوب با ابعاد مشخص هستند تا بتوان با مطالعه سیگنالهای خروجی دستگاه در کشف و اندازه‌گیری این عیوب، دستگاه مورد نظر را ارزیابی نمود. نتایج حاصل از این مطالعات به عنوان راهنمای در شرایط واقعی کار که ابعاد عیوب مشخص نیست بکار گرفته خواهد شد، لذا برای استفاده صحیح از یک دستگاه جریان گردابی، وجود اپراتور متخصص و با تجربه کافی برای تعییر سیگنالهای دریافتی نقش مهمی را ایفا می‌کند.

مشکلات ذکر شده بالا، در روش اختلاف پتانسیل وجود ندارند. در این روش، فلز مورد نظر ابتدا به یک منبع جریان دائم یا متنابوب با فرکانس مناسب وصل می‌شود، سپس تغییرات در اختلاف پتانسیل الکتریکی در نقاط مختلف سطح فلز توسط یک پرروب تماسی (Contacting Probe) در متشکل از دو هادی اندازه‌گیری بررسی خواهد گردید. می‌توان نشان داد در صورت وجود یک شکاف سطحی- (Sur-face-Breaking Crack) ذر فلز، سیگنال دریافتی در خروجی پرروب دارای یک جهش ناگهانی خواهد بود. با اندازه‌گیری

مجموعه روش‌های غیر مخرب (Nondestructive Testing) هستند که برای بازرسی قطعات و مواد و حصول اطمینان از عدم وجود عیوب ساختاری در آنها بکار می‌روند. نحوه انجام این آزمونها به گونه‌ای است که خللی در ساختار فیزیکی قطعه تحت آزمایش بوجود نمی‌آید. آزمونهای غیر مخرب از نیازهای اولیه صنایع بوده و نقش پایه‌ای و کلیدی در بسیاری از صنایع کوچک و بزرگ ایفا می‌کنند.

کاربرد آزمونهای غیر مخرب تنها به بازرسی قطعات تولیدی محدود نمی‌شود، بلکه برای تست واحدهای مختلف هر مجتمع صنعتی به هنگام کار نیز الزامی است. گسترش کاربرد این آزمونها به حدی است که از کوچکترین کارگاه ریخته گری تا بزرگترین مراکز صنعتی نظیر نیروگاه‌های برق، تأسیسات نفتی، پتروشیمی و فولادسازی و بسیاری از واحدهای سرویس دهنده نظیر شرکتهای هواپیمایی، راه‌آهن، کشتیرانی وغیره را در بر می‌گیرد.

امروزه نیاز به آزمونهای غیر مخرب به علت مطرح شدن مفاهیم نوین کنترل کیفی (Quality Control) و کیفیت اطمینان (Quality Assurance) در صنایع، ابعاد تازه‌ای گرفته است. این نیاز نه تنها به لحاظ اقتصادی در جهت کاهش مخارج و قیمت تمام شده یک قطعه مهم می‌باشد، بلکه به جهت جلوگیری از خطرات بالقوه از بکارگیری سازه‌های عیوب دار نقش اساسی را ایفا می‌نماید. در این باره می‌توان به اهمیت تشخیص شکافهای ریز غیرقابل رویت در ژنراتور یک نیروگاه هسته‌ای و وقوع حوادث ناگوار و جبران ناپذیر ناشی از آن اشاره نمود.

اساساً نمی‌توان مرز مشخصی در پیدایش روش‌های گوناگون آزمون غیر مخرب تعیین نمود. به عنوان مثال، روش بسیار ساده بازبینی چشمی (Visual Inspection) و روش بسیار پیچیده نویز بارکها وزن (Barkhausen Noise) هر دو از روش‌های آزمون غیر مخرب محسوب می‌گردند. معهذا آن دسته از روش‌هایی که به طور معمول در صنعت مورد استفاده قرار می‌گیرند را می‌توان به ۵ گروه بزرگ تقسیم نمود [۱]. این گروه‌ها عبارتند از روش‌های مایعات نفوذی (Liquid Penetrant)، شار مغناطیسی نشتی-Magnetic Flux Leak (penetrant)، اولتراسوند (Utrasound) رادیوگرافی (Radiography) و الکترومغناطیسی (Electromagnetic). به طور کلی، این روشها از یک سری نقاط ضعف و یک سری نقاط

مقدار این جهش نه تنها می‌توان وجود شکاف مربوطه بلکه عمق و طول آن را بدون احتیاج به کالیبره کردن دستگاه یا بلوکهای استاندارد تعیین نمود.

علی‌رغم سادگی تعبیر سیگنالهای دریافتی در روش اختلاف پتانسیل، نیاز به برقراری یک اتصال کامل الکتریکی بین دو هادی اندازه‌گیر و سطح فلز باعث مشکلاتی در عمل خواهد شد. به عنوان مثال اگر چنانچه سطح فلز با عایق (مانند رنگ) پوشیده باشد، این روش قابل استفاده نخواهد بود. برای همین منظور قبل از بکارگیری این روش، سطح فلز با مستقیم کاملاً از لحاظ الکتریکی تمیز شده باشد. نکته قابل توجه دیگر، نحوه برقراری جریان الکتریکی در فلز می‌باشد که معمولاً با اتصال مستقیم به منبع جریان انجام می‌گیرد. در حقیقت به علت پیدایش جرقه‌های الکتریکی ناشی از اتصال کابلهای جریان با فلز در عمل، ممکن است باعث حوادثی از قبیل ایجاد انفجار در بازیمنی لوله‌های گاز و نفت شود. ضمناً وجود کابلهای جریان، که در نزدیکی قطعه تحت آزمایش قرار دارند، ممکن است باعث تغییرات در میدان اندازه‌گیری را دچار خطا خواهد کرد.

اخیراً یک روش جدید غیر مخرب که براساس میدانهای الکترومغناطیسی عمل می‌کند پیشنهاد کرده ایم که برای پیدا کردن و اندازه‌گیری شکافهای سطحی در فلزات فرو-مغناطیسی بکار می‌رود. اصول این روش جدید، که شباهت‌هایی با روش جریان گردابی دارد، براساس اندازه‌گیری میدان مغناطیسی در سطح فلز در اطراف شکاف توسط یک پروب غیرتماسی می‌باشد.

پروب مربوطه از یک القاء کننده میدان مغناطیسی و یک سنسور مغناطیسی تشکیل می‌شود. نقش القاء کننده، بوجود آوردن میدان مغناطیسی اولیه در سطح فلز می‌باشد که توسط تعدادی سیم موازی باشکل U یا یک سیم پیچ مستطیل شکل حامل جریان متناوب با فرکانس مناسب انجام می‌گیرد. در صورت وجود شکاف در فلز، توزیع میدان مغناطیسی تغییر کرده و این تغییرات توسط یک سنسور مغناطیسی اندازه‌گیری می‌شود.

در این مقاله، ابتدا به صورت تئوریک، سیگنالهای خروجی پروب فوق را که توسط یک نرم افزار کامپیوتری شبیه سازی شده‌اند، مورد بررسی قرار خواهیم داد. آنگاه با ارائه سیگنالهای مربوطه در عمل، صحت سیگنالهای تئوری

را مورد مطالعه قرار داده و اهمیت کاربردی این تکنیک نوین را در ارزیابی غیرمخرب (Nondestructive Evaluation) سازه‌های فلزی پخته‌خواهیم نمود.

۲- تئوری

شکل (۱) به صورت شماتیک یک القاء کننده-Inducer با شکل U را نشان می‌دهد که از یک جفت سیم حامل جریان متناوب تشکیل شده است. سیمهای حامل جریان در اطراف خود و از جمله در یک بلوک فلزی که در زیر آنها قرار دارد یک میدان مغناطیسی متناوب تولید می‌کند. به علت تغییرات میدان مغناطیسی با زمان، با توجه به قوانین فاراده و اهم، جریانهای گردابی در فلز ایجاد می‌شود. فرض می‌کنیم ضربی نفوذ مغناطیسی بلوک فلزی بسیار بزرگتر از یک می‌باشد، اگرچه مقدار مطلق آن مهم نیست. قسمتهای افقی سیمهای حامل جریان با یکدیگر موازی فرض شده و در فاصله h از سطح فلز قرار گرفته‌اند. برای هر یک از سیمهای نصف طول قسمت افقی a، طول قسمتهای عمودی b و فاصله افقی دو سیم a در نظر گرفته شده‌اند. یک سنسور مغناطیسی (مثلاً یک سیم پیچ یا یک هد مغناطیسی Magnetic Head) که در فاصله Ds از مرکز القاء کننده (نقطه ۰۱) قرار گرفته، مؤلفه مماسی میدان مغناطیسی را اندازه می‌گیرد. از آنجا که ما به تغییرات میدان مغناطیسی در سطح فلز توجه داریم، سنسور مذبور در نزدیکی سطح فلز قرار گرفته است. فرکانس جریان عبوری در سیمهای به اندازه کافی بزرگ فرض می‌شود تا به علت اثر پوستی (Skin Effect)، جریانهای گردابی به وجود آمده در فلز تنها در سطح آن جریان خواهند داشت. در عمل، سنسور و القاء کننده به طور مکانیکی به یکدیگر متصل بوده و با هم به عنوان یک پروب مستقل جهت بررسی شکافها در فلز تحت آزمایش مورد استفاده قرار می‌گیرند.

برای مطالعه تئوریک سیگنالهای خروجی سنسور در بازیمنی فلزات با شکافهای طویل و کمان دایره‌ای، مدل‌های ریاضی مناسب بوجود آمده‌اند که خواننده را برای آگاهی جزئیات تئوری به مقالات مربوطه رجوع می‌دهیم [۵ و ۶]. در این مقاله، تنها به ارائه سیگنالهای مربوط به شکافهای طویل اکتفا می‌کنیم. در این رابطه فرض شده است که مشخصات القاء کننده با توجه به شکل (۱) عبارت است از $a=24\text{ mm}$, $b=5\text{ mm}$, $l=62\text{ mm}$, $h=15\text{ mm}$. ضمناً ولتاژ خروجی سنسور در کلیه شبیه سازی‌های این بخش، نسبت به ولتاژ

روش پیشنهادی، یک سری منحنی های تشوریک به دست آمده اند که توسط آنها می توان با داشتن مقدار بریدگی عمق شکاف مربوطه را تعیین نمود. برای آن که احتیاج به کالبیره کردن دستگاه اندازه گیری نداشته باشیم، به جای مقدار مطلق دامنه بریدگی یعنی $V_2 - V_1$ (و $V_2 > V_1$) درست قبل از شکاف و بعد از شکاف هستند که در شکل (۲) نشان داده شده اند، از مقدار نسبی دامنه بریدگی (R) استفاده می شود. مقدار نسبی بریدگی (R) به صورت زیر تعریف می شود:

$$R = (V_2 - V_1) / V_1 \times 100$$

به عنوان مثال منحنی تغییرات R بر حسب عمق شکاف برای مقدار مختلف D_s در شکل (۴) رسم شده است. بایستی توجه شود که منحنی های ترسیمی برای القاء کننده با ابعاد مشخص شده در ابتدای این بخش به دست آمده اند.

۳- آزمایشات عملی

برای تأیید صحت سیگنالهای پیش بینی شده توسط تئوری، آزمایشات متعددی انجام گرفت. در این آزمایشات، ابتدا یک پروب مخصوص ساخته شد که سنسور و القاء کننده U شکل را در برداشت (شکل ۵). سپس تحت کنترل کامپیوتر با استفاده از یک میز XY، به طور اتوماتیک، سطح یک بلوك فلزی ساخته شده از آهن نرم (Mild Steel) مورد بازبینی قرار گرفت. بلوك فلزی شامل چهار شکاف طویل به عمقهای 1 mm, 2 mm, 3 mm, 4 mm بوده که در عرض بلوك به فواصل مساوی 50 mm از یکدیگر با ماشین ابزار تراشیده شده بودند. در آزمایشات انجام شده از یک هد مغناطیسی به عنوان سنسور استفاده گردید و جریان عبوری در 1/6 KHz بسیهای القاء کننده توسط یک منبع جریان با فرکانس 1/6 KHz تأمین می شد. لازم به ذکر است که در این فرکانس لايه پوسنی جریان دارای ضخامت 0/3 mm در آهن نرم می باشد که نسبت به ابعاد شکافهای مورد آزمایش خیلی کوچکتر است. همان طور که در قسمت تئوری اشاره شد، کوچک بودن لايه پوسنی جریان نسبت به ابعاد شکاف از شروط اولیه این روش نوین است.

سیگنال شکاف که به صورت مدولاسیون دامنه AM (Modulation) در خروجی سنسور ظاهر می شود توسط یک مدار الکترونیکی ساخته شده برای این منظور [۶] آشکار گردید. برای نشان دادن سیگنال مربوطه از یک اسیلوسکوپ

خروجی سنسور در وضعیت $D_s=0$ نرمالیزه شده است. ابتدا اثر فاصله سنسور نسبت به القاء کننده (D_s) را بر روی سیگنالهای خروج مورد بررسی قرار می دهیم. برای این منظور فرض می کنیم D_s مقادیر 40, 20, 10 و 0 میلی متر را داشته باشد. شکل (۲) سیگنالهای خروجی سنسور را برای این حالات وقتی عمق شکاف $d=4$ mm است، نشان می دهد. با مطالعه این شکل متوجه می شویم که در محل شکاف یک بریدگی (جهش ناگهانی) در سیگنال خروجی وجود دارد که به وضوح وجود شکاف را نشان می دهد. از طرف دیگر، با قرار دادن سنسور در نقاط مختلف، مقدار بریدگی تغییر می کند. در حقیقت با افزایش D_s ، مقدار بریدگی ابتدا از صفر ($D_s=0$, شکل ۲ الف) رو به افزایش یافته ($D_s=20$ mm, شکل ۲ ج) و آن گاه دواره کاهش می یابد ($D_s=40$ mm, شکل ۲ د). با توجه به این که نصف طول قسمت افقی القاء کننده $a=24$ mm می باشد، نتیجه می گیریم که اگر بریدگی در سیگنال را رسیله پیدا کردن شکاف قرار دهیم، بهترین جا برای سنسور در زیر القاء کننده و در محلی است که سیمهای حامل جریان خم می شوند. ضمناً دقت بیشتر در شکل (۲) نشان می دهد که با افزایش D_s شیب سیگنال در نزدیکی شکاف دائمآ رو به کاهش است. بخصوص وقتی سنسور در مرکز القاء کننده ($D_s=0$) قرار دارد، علی رغم نبودن بریدگی در سیگنال، بیشترین شیب در سیگنال مشاهده می شود. قابل توجه است که تغییرات در شیب سیگنال نیز به نوبه خود می تواند محکی برای پیدا کردن شکاف باشد.

بررسی سیگنالهای خروجی سنسور که در بالا ارائه شد نشانگر آن بوده است که وجود شکاف با مشاهده بریدگی در سیگنال به وضوح قابل تشخیص است. اما به جهت اهمیت اندازه گیری ابعاد شکافها، بایستی دید که آیا مقدار بریدگی در سیگنال رابطه ای با اندازه شکاف (در حالت شکاف طویل فقط عمق آن مطرح است) دارد. شکل (۳) سیگنالهای خروجی را برای القاء کننده مشخص شده بالا وقتی سنسور در فاصله $D_s=27$ mm نسبت به آن قرار دارد را نشان می دهد. در این شیوه سازی ها فرض کرده ایم که عمق شکافها $d=1, 4, 6, 10$ mm می باشد. مطالعه شکل (۳) نشان می دهد که با افزایش عمق شکاف، مقدار بریدگی در سیگنال هم افزایش می یابد. بدین ترتیب در روش جدید نه تنها محل شکاف بلکه اندازه آن هم نیز قابل تشخیص است. برای اندازه گیری سیستماتیک شکافها در فلزات با

۴- بحث و نتیجه گیری

در این مقاله نشان دادیم که شکافهای سطحی در فلزات فرو مغناطیسی باعث تغییرات در میدان مغناطیسی بوجود آمده توسط یک القاء کننده با شکل U می شوند. با اندازه گیری میدان مغناطیسی در سطح فلز توسط یک سنسور مغناطیسی مشاهده شد که این تغییرات به صورت یک بریدگی (جهش ناگهانی) در میدان مغناطیسی ظاهر می گردد، به شرطی که سنسور در مرکز القاء کننده قرار نگیرد، ضمناً نشان دادیم با اندازه گیری مقدار نسبی بریدگی می توان علاوه بر محل، عمق یک شکاف سطحی را نیز تعیین نمود، بدون آن که احتیاجی به کالبیره کردن دستگاه اندازه گیری یا نیازی به بلوکهای استاندارد باشد. از طرف دیگر به علت غیر تماسی بودن سنسور، پوشش عایقی سطح قطعه تحت آزمایش کارآیی روش جدید را تحت الشاعر قرار نخواهد داد.

از نکات قابل ذکر در مورد این روش آزمون غیر مخبر، سادگی اندازه گیری ابعاد شکافهای سطحی در فلزات از روی سیگنال به دست آمده می باشد. این مسئله از اهمیت خاصی در تسریع زمان پیدا کردن شکافها و اندازه گیری آنها برخوردار بوده، بخصوص در مواردی که این عمل می بایستی بلادرنگ و در زمان واقعی (Real Time) انجام پذیرد.

دیجیتال استفاده شد. نتایج آزمایش همراه با سیگنالهای شبیه سازی شده با مدل ریاضی در شکل (۶) نشان داده شده اند. در این آزمایش، ابعاد القاء کننده همان مقادیری هستند که در قسمت تئوری آمده و سنسور در محل $D_s=27\text{ mm}$ قرار گرفته بود. بررسی شکل (۶) به خوبی صحبت مدل پیشنهادی را تأیید می کند، ضمناً برای آن که کاربرد عملی این روش نوین غیر مخبر را در اندازه گیری شکاف در فلزات نشان بدیم، از منحنی های شکل (۴) استفاده کرده و عمق شکافهای بازیبینی شده را محاسبه کردیم (جدول ۱). همان طور که در جدول (۱) مشاهده می شود، میزان خطای محاسبه عملاً بسیار ناچیز است.

جدول (۱) مقایسه بین عمق اندازه گیری شده و عمق واقعی شکافهای

موجود در بلوك فلزی مورد آزمایش

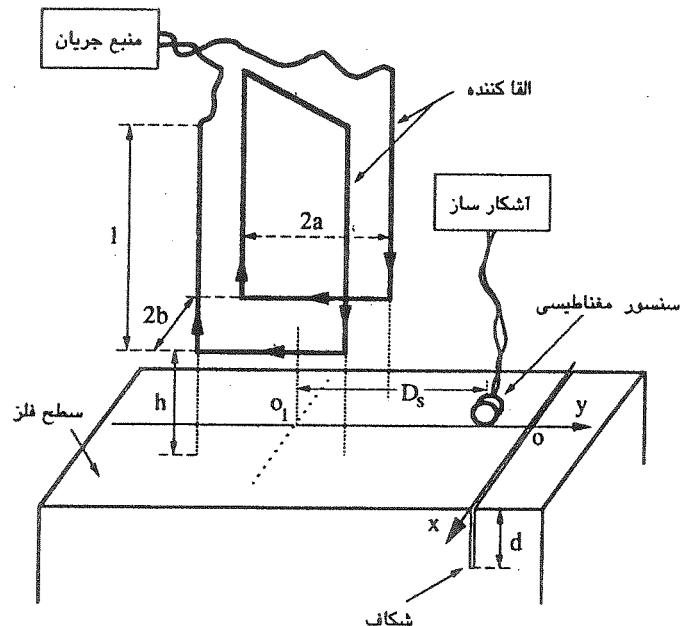
عمق واقعی (mm) d	عمق اندازه گیری شده (mm) d_m	$(d_m - d) / d$ (%)
۱/۰۲	۱/۰۰	-۲/۰۰
۲/۰۱	۱/۹۳	-۴/۰۰
۳/۰۰	۲/۸۴	-۵/۳
۳/۹۶	۳/۵۰	۱۱/۶

منابع:

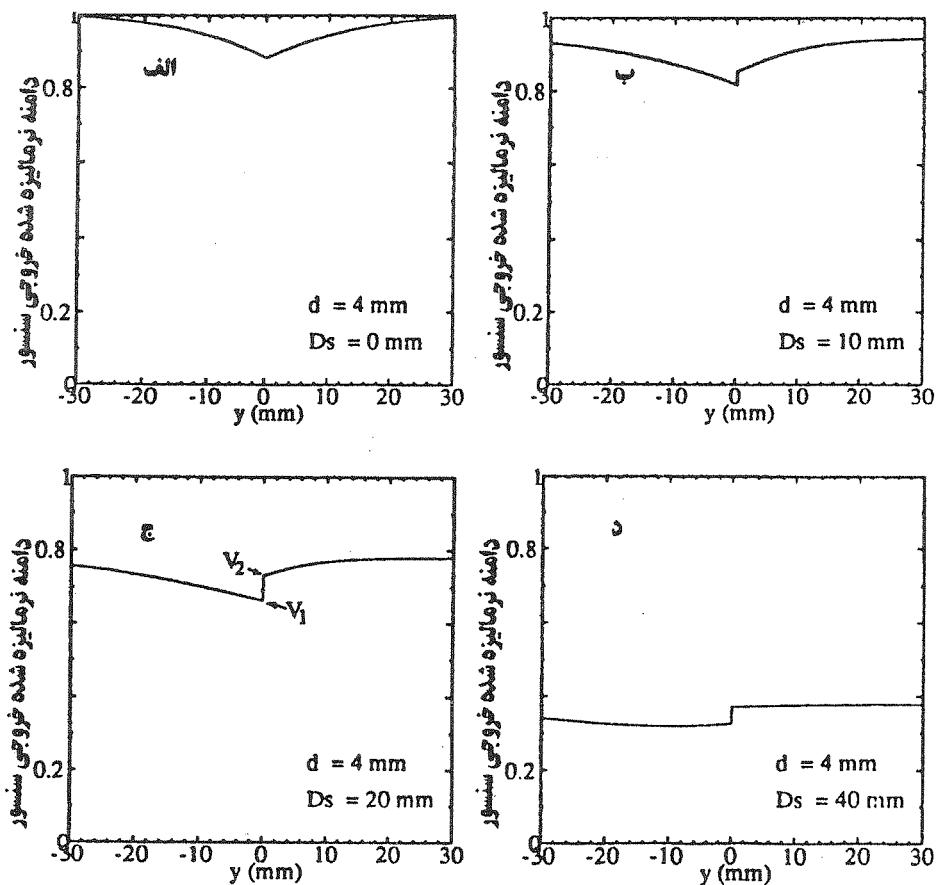
- [1]. R. Halmshaw, "Non-destructive Testing", "Edward Arnold (Publishers) Ltd, London, UK., 1987.
- [2]. V. S. Cecco and G. Can Drunen, "Recognizing the scope of eddy current testing," in: Research Techniques in Nondestructive Testing, Vol. 8, R.S. Sharpe, Ed., Academic press, London, 1985, pp. 269-301.
- [3]. W. D. Dover, F. D. W. Charlesworth, K. A.Taylor, R., Collins and D. H. Michael, "A. C. field measurements-theory and practice," in: The Measurement of Crack Length and Shape During Fracture and Fatigue, C. J. Beevers, Ed., Engineering Materials Advisory Services Ltd., Warley, 1980, pp. 222-260.
- [4]. S. H. H. Sadeghi and D. Mirshekar-Syahkal,

"Surface potential distributions around long uniform cracks, induced by U-shaped current carrying wires, IEEE Transaction on Magnetics., Vol. 27, No. 1991, pp. 674-679.

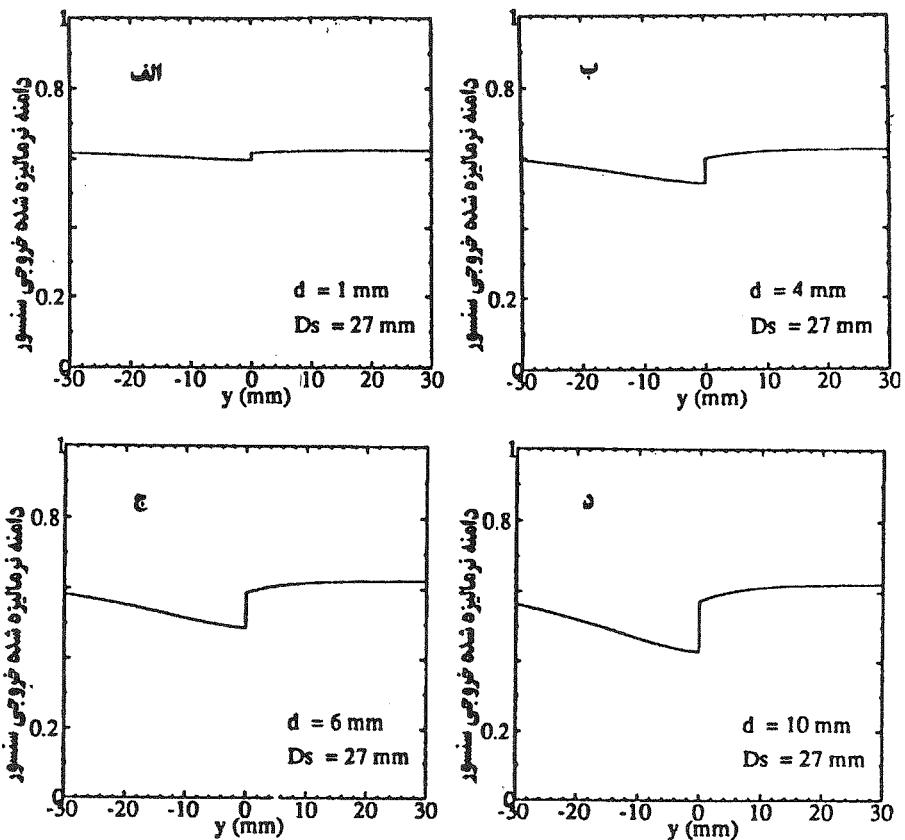
- [5]. S. H. H. Sadeghi and D. Mirshekar-Syahkal, "Scattering of an induced field by fatigue cracks in ferromagnetic metals", IEEE Trans. on Magnetics, Vol. 28, No. 2, 1992, pp. 1008-1016.
- [6]. d. Mirshekar-Syahkal and S. H. H. Sadeghi, "Study of the effect of frequency in crack depth measurement by the a. c. field technique," in: Review of Progress in Quantitative Nondestructive Evaluation, Vol. 7A, D. O. Thompson and D. E. Chimenti, Eds., New York: Plenum Press, 1988, pp. 181-189.



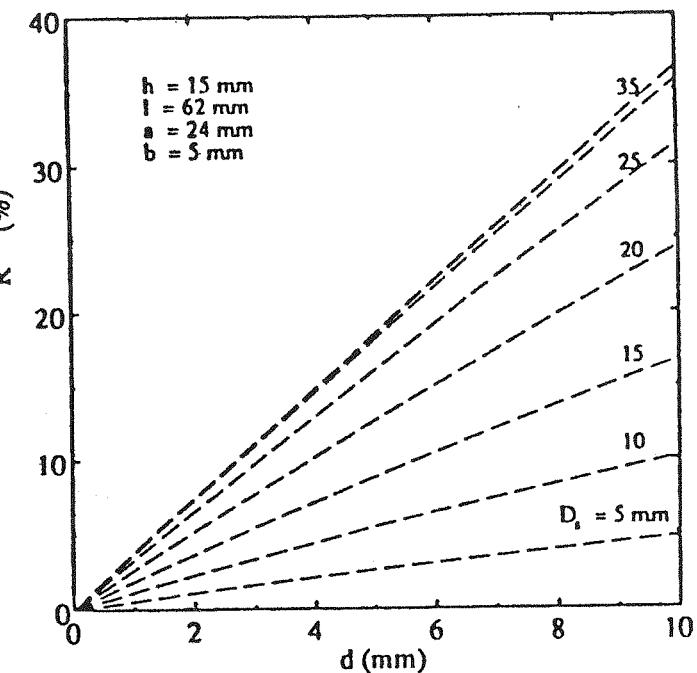
شکل (۱) نمای شماتیک یک القا کننده با شکل U همراه با سنسور مربوطه برای اندازه گیری تغییرات مؤلفه هماسی میدان مغناطیسی در سطح یک بلوند فلزی که دارای یک شکاف طویل می باشد.



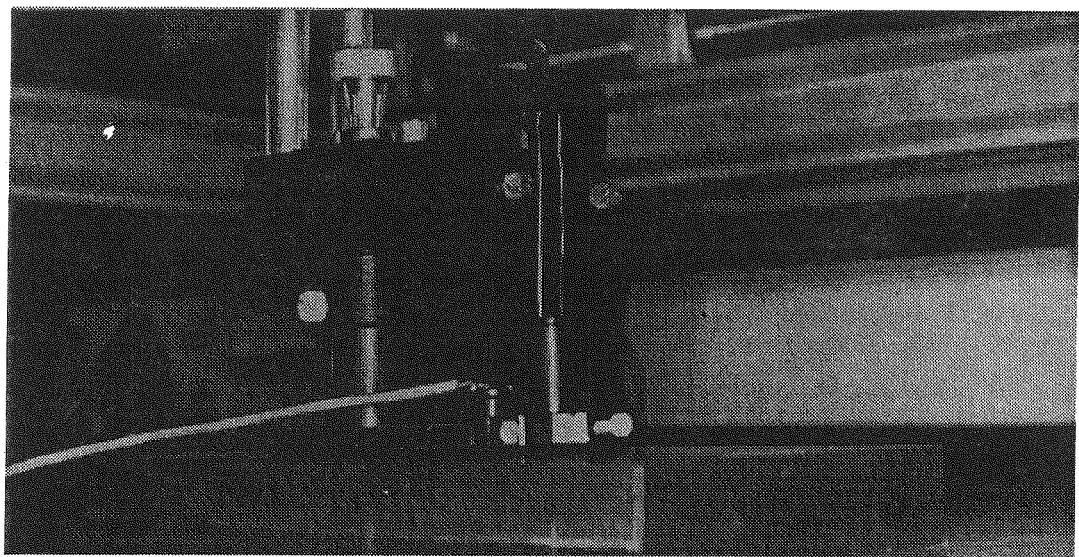
شکل (۲) تأثیر محل قرار دادن سنسور در پروب بر روی سیگنالهای خروجی پروب



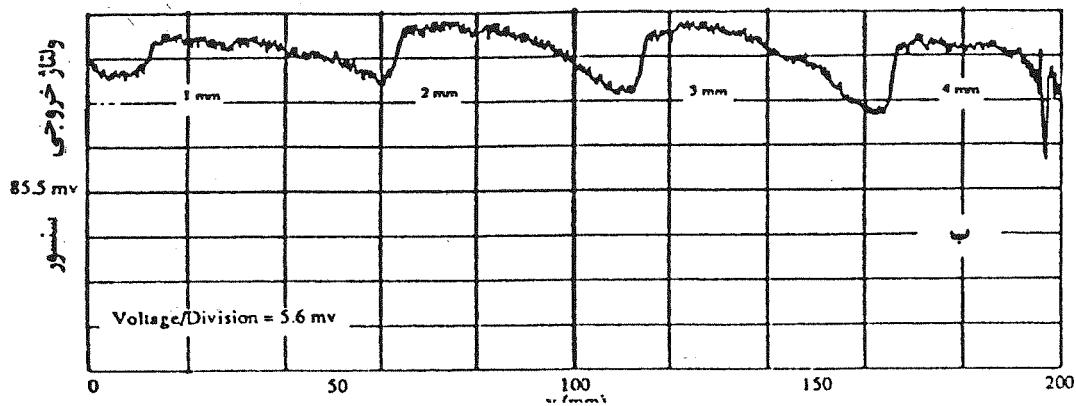
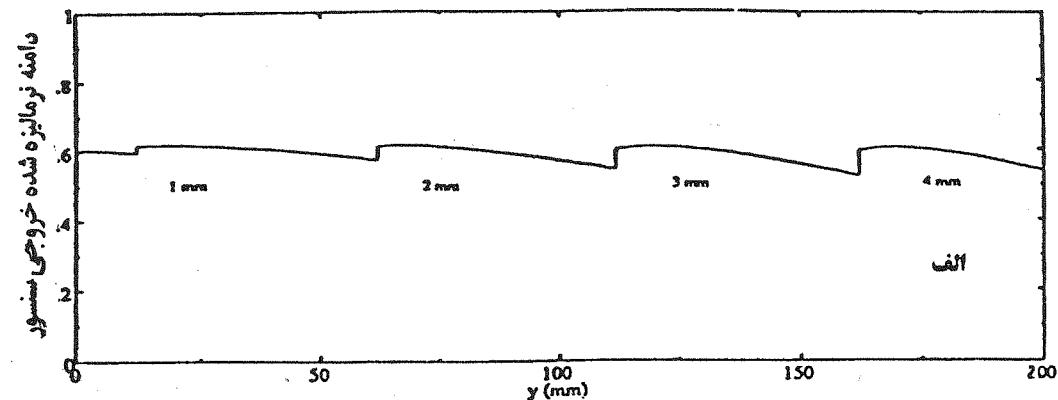
شکل (۳) تأثیر عمق شکاف بر روی سیگنالهای خروجی بروب



شکل (۴) تغییرات مقدار نسبی دامنه بردگی سیگنال (R) بر حسب عمق شکاف برای معلماتی مختلف سنسور



شکل (۵) بروپ ساخته شده به هنگام بازبینی یک بلوك فلزی



شکل (۶) سیگنالهای خروجی بروپ وقتی سطح یک بلوك فلزی (آهن نرم) شامل شکافهای طویل با عمقهای 1 mm, 2 mm, 3 mm, 4 mm بازبینی شده است،
الف) تئوری، ب) در عملی.