

Amirkabir Journal of Mechanical Engineering

Amirkabir J. Mech. Eng., 52(11) (2021) 783-786 DOI: 10.22060/mej.2019.16078.6265

Optimization of S-Shaped Inlet Diffuser for Improvement of Total Pressure Loss and Flow Uniformity

S. H. Sadatpour, A. Madadi*

Department of Aerospace Engineering, Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran

ABSTRACT: The intake is a part of the aero engine, which provides air to the compressor uniformly and with a minimum total pressure loss. Today, due to the abundant application of S-shaped inlets, optimization of these diffusers has been considered by many researchers. The uniform distribution of the flow at the inlet of the compressor has a direct effect on engine performance. On the other hand, the flow separation through the duct reduces the pressure recovery and the engine thrust. In this article, an S-duct intake has been optimized to reduce the total pressure loss and flow distortion. The neural network, coupled with the genetic algorithm, is used to optimize the objective functions in the shortest possible time. Two optimization cases have been done. In the first case, new geometries have been generated by changing the centerline coordinate and the cross-sectional area ratios. The first optimization results in an enhancement of 32.5% for the pressure recovery coefficient and a reduction of 35.8% for flow distortion. In the second optimization, the length of the duct has also been decreased. By decreasing the length of the duct, the weight of the aerial vehicle is reduced, and on the other hand, the useful space inside the body is increased. This optimization gave an enhancement of 35.96% for pressure recovery coefficient and a reduction of 39.4% for flow distortion and a 25% reduction in the duct length.

Review History:

Received: 2019/04/05 Revised: 2019/05/23 Accepted: 2019/06/16 Available Online: 2019/07/02

Keywords: Intake Genetic algorithm Neural network Flow uniformity Pressure recovery

1-Introduction

Today, the use of an air inlet duct with high efficiency in a vehicle has been taken into consideration. This is important because the uniform distribution of flow at the inlet of the compressor has a direct impact on the engine performance, and the non-uniform flow in the compressor inlet can lead to surge. On the other hand, separation of flow through the duct reduces the pressure recovery and thereby reduces the thrust of the engine. In this paper, an S-shaped duct has been optimized to reduce total pressure loss and reduce flow distortion. For this purpose, a new optimization method (coupling of the genetic algorithm and neural network) is used to achieve the desired targets in the shortest time.

2- Methodology

In this paper, a genetic algorithm coupled with artificial neural networks is used to find the optimum geometry of the S-shaped duct. A Computational Fluid Dynamics (CFD) solver is used to simulate the duct performance.

2-1-Baseline geometry

The geometry used in this paper has been introduced by Wellborn [3], designed at NASA's Lewis Research Center in 1993. This geometry is shown in Fig. 1.



Fig. 1. The geometry of the S-shaped duct of Wellborn [3]

2-2-The objective functions

Several parameters can evaluate the performance of the S-shaped duct. Among them, total pressure loss and flow distortion are selected as the main parameters.

Total pressure loss: Total pressure loss occurs due to nonideal flow behavior, and especially flow separation. The pressure recovery coefficient describes this pressure loss is calculated by mass flow average formula from the CFD results. In order to reduce the pressure loss in the duct, the PR coefficient must reach the maximum possible value. As

*Corresponding author's email: Ali.madadi@aut.ac.ir



Copyrights for this article are retained by the author(s) with publishing rights granted to Amirkabir University Press. The content of this article is subject to the terms and conditions of the Creative Commons Attribution 4.0 International (CC-BY-NC 4.0) License. For more information, please visit https://mej.aut.ac.ir/article_3495.html.

the optimization algorithms are designed to minimize target functions, the objective function should be defined as follows:

$$f_{1} = 1 - PR = 1 - \frac{P_{out}}{P_{in}}$$
(1)

Where P_{out} is the average pressure at the outlet section of the duct (or compressor inlet) and P_{in} is the total pressure at the inlet section of the duct.

Distortion: The second objective function is flow distortion; minimizing this parameter improves the flow uniformity at the compressor face. Eq. (2) is used to calculate the amount of total pressure distortion at a section.

$$f_{2} = DC(60) = \frac{P_{f} - P_{60}}{q_{f}}$$
(2)

In this Equation, P_f is the average total pressure at the engine face, q_f is the average dynamic head, P_{60} is the average total pressure in the 'worst' 60-degree sector of the section [12].

3- Results and Discussion

The results of the optimization procedure are described here. In this paper, Wellborn's geometry is studied and optimized. Two different optimization test cases with different conditions are carried out.

3- 1- Optimization by changing the cross-sectional area ratios and the centerline

In this optimization case, the inlet and outlet of the duct are unchanged, and only the area ratio of the duct sections and y-coordinate of the centerline of the duct is changed. The number of simulations performed to find the optimal geometry is 190. In this optimization, the first objective function, i.e., the total pressure loss is decreased by 5.32% and second objective function, namely distortion, is improved by 8.35%. In Fig. 2, the velocity contours are shown on the symmetric plane of the duct in the optimized and the baseline geometry. As it is seen, in the optimal geometry, the flow separation region, after the first bend, is highly eliminated. The reduction of the separation zone has two significant advantages: firstly, the total pressure loss is highly reduced, and secondly, the flow is delivered more uniformly on the duct outlet plane (engine inlet).



Fig. 1. Comparison of velocity contours on the symmetry plane in baseline geometry and optimal geometry

3-2- Optimization with shorter length

The second optimization condition is similar to the first one, else, in the second optimization, the length of the duct also decreases. In the S-shaped ducts, with the decrease in the length of the duct, the probability of separation of flow, due to the high rate of diffusion, increases. In this case, the adverse pressure gradient is increased. On the other hand, the reduction of the length of the S-shaped duct is always desirable for the inlet designers, since it has many advantages, including vehicle weight reduction, increment of the useful space inside the vehicle to locate other equipment, reduction of the total pressure loss due to the reduction of friction on the duct walls.

In this optimization case, the length of the duct is reduced by 25%, the total pressure loss is improved by 35.96%, and distortion is improved by 39.44%. Fig. 3 shows the velocity contours in the duct symmetric plane in the optimized and baseline geometries.



Fig. 2. Comparison of velocity contours on the symmetry plane in baseline geometry and optimal geometry

4- Conclusions

In this study, an optimization procedure was used to improve the S-shaped duct performance. The genetic algorithm was coupled with the neural network in order to reduce the computational time of the optimization procedure. The purpose of this optimization is to reduce total pressure loss and distortion of flow in the duct outlet plane. A review of the researches in this field suggests that researchers have not investigated optimization with this method; therefore, this study presented a new method to optimize S-shaped ducts, which has succeeded in achieving the desired goals, with the lowest computational cost.

5- References

- J.R. Weske, the Pressure loss in ducts with compound elbows, (1943).
- [2] P. Bansod, P. Bradshaw, The flow in S-shaped ducts, The Aeronautical Quarterly, 23(2) (1972) 131-140.
- [3] S. Wellborn, B. Reichert, T. Okiishi, An experimental investigation of the flow in a diffusing S-duct, in: 28th joint propulsion conference and exhibit, 1992, pp. 3622.
- [4] C. Fiola, R.K. Agarwal, Simulation of Secondary and Separated Flow in a Diffusing S-Duct, in: 52nd Aerospace Sciences Meeting, 2014, pp. 0561.
- [5] E. Manca, Unsteady Aerodynamic investigation of the flow within an optimized S-duct intake, Cranfield University : MSc Thesis (2016).
- [6] F. Furlan, N. Chiereghin, T. Kipouros, E. Benini, M. Savill, Computational design of S-Duct intakes for distributed

propulsion, Aircraft Engineering and Aerospace Technology: An International Journal, 86(6) (2014) 473-477.

- [7] A. Rigobello, A Multi-objective shape optimization of an S-Duct intake through NSGA-II genetic algorithm, (2016).
- [8] A. Madadi, M. Kermani, M. Nili-Ahmadabadi, Aerodynamic design of S-Shaped diffusers using ball–spine inverse design method, Journal of Engineering for Gas Turbines and Power, 136(12) (2014) 122606.
- [9] N. Chiereghin, L. Guglielmi, A.M. Savill, T. Kipouros, E. Manca, A. Rigobello, M. Barison, E. Benini, Shape optimization of a curved duct with free form deformations, in: 23rd AIAA Computational Fluid Dynamics Conference, 2017, pp. 4114.
- [10] E. Immonen, Shape optimization of annular S-ducts by

CFD and high-order polynomial response surfaces, Engineering Computations, 35(2) (2018) 932-954.

- [11] W. Gan, X. Zhang, Design optimization of a threedimensional diffusing S-duct using a modified SST turbulent model, Aerospace Science and Technology, 63 (2017) 63-72.
- [12] J. Seddon, E.L. Goldsmith, Intake aerodynamics: An account of the mechanics of flow in and around the air intakes of turbine-engined and ramjet aircraft and missiles, Collins London, 1985.
- [13] E. Saadati, M. Zeynolabedini Preliminary and Advanced Simulation Principles of Computational Fluid Dynamics Using FLUENT and CFX Software, Ptec Engineering Services Company, (2016), (In Persian).

This page intentionally left blank

نشريه مهندسي مكانيك اميركبير

نشریه مهندسی مکانیک امیرکبیر، دوره ۵۲، شماره ۱۱، سال ۱۳۹۹، صفحات ۳۱۷۱ تا ۳۱۸۶ DOI: 10.22060/mej.2019.16078.6265

بهینهسازی هندسه دهانه ورودی S-شکل با هدف کاهش افت فشار کل و بهبود یکنواختی جریان

سیدحمیدرضا سادات پور، علی مددی*

دانشکده مهندسی هوافضا، دانشگاه صنعتی امیر کبیر، تهران، ایران

خلاصه:دهانه ورودی به بخشی از هواپیما گفته میشود که وظیفه تأمین هوای موتور بهصورت یکنواخت و با حداقل افت فشار کل را عهدهدار است. امروزه با توجه به کاربردهای فراوان دهانههای ورودی S-شکل، بهینهسازی این دهانهها موردتوجه قرار گرفته است. این مسئله ازآنجهت اهمیت دارد که توزیع یکنواخت جریان در ورودی کمپرسور، تأثیر مستقیم بر عملکرد موتور داشته و عدم یکنواختی جریان در ورودی احتمال سرج کمپرسور را افزایش می دهد. از طرف دیگر جدایش در طول دهانه جریان موجب کاهش بازیابی فشار و در نتیجه کاهش نیروی پیشرانش موتور می شود. در این مقاله یک مجرای S-شکل باهدف کاهش افت فشار کل و کاهش اعوجاج جریان بهینهسازی شده است. به منظور بهینهسازی، الگوریتم ژنتیک و شبکه عصبی کوپل شدهاند تا اهداف موردنظر در کوتاهترین زمان ممکن حاصل شوند. در این مقاله یک مجرای S-شکل باهدف کاهش افت فشار کل و کاهش اعوجاج جریان بهینهسازی شده است. به منظور مساحت مقاطع، هندسههای جدید تولیدشده است. در بهینهسازی اول، با تغییر مختصات خط مرکزی و نسبت مساحت مقاطع، هندسههای جدید تولیدشده است. در بهینهسازی دول ول، با تغییر مختصات خط مرکزی و نسبت مساحت مقاطع، هندسههای جدید تولیدشده است. در بهینهسازی دول با مواو بر مختصات خط مرکزی و نسبت مساحت مقاطع، هندسههای جدید تولیدشده است. در بهینه ای ای موره بر مختصات خط مرکزی و نسبت محلیب بازیابی فشار و کاهش ٪۸۲۵ اعوجاج شده است. در بهینه سازی دوم علاوه بر مختصات خط مرکزی و نسبت مریب بازیابی فشار و کاهش ٪۸۲۵ اعوجاج شده است. در بهینه سازی دوم علاوه بر مختصات خط مرکزی و نسبت مریب بازیابی فضار و کاهش یونده است. کاهش طول دهانه از طرفی موجب کاهش وزن وسیله پرنده شده و از مریب وزن و سیله پرنده شده و از می می یوند این بهینه سازی بهیود ٪۵۸۴ صریب بازیابی فشار، کاهش ٪۶۷

بازنگری: ۰۲–۰۳–۱۳۹۸ پذیرش: ۲۶–۰۳–۱۳۹۸ ارائه آنلاین: ۱۱–۰۴–۱۳۹۸ کلمات کلیدی:

دهانه ورودی الگوریتم ژنتیک شبکه عصبی یکنواختی جریان بازیابی فشار

تاريخچه داوري:

دریافت: ۱۳۹۸-۰۱-۱۳۹۸

۱– مقدمه

امروزه استفاده از مجاری ورودی هوا با راندمان بالا در وسایل پرنده موردتوجه قرار گرفته است. این مسئله از آن جهت اهمیت دارد که توزیع یکنواخت جریان در ورودی کمپرسور، تأثیر مستقیم بر عملکرد موتور داشته و عدم یکنواختی جریان در ورودی کمپرسور میتواند منجر به سرج گردد. از طرف دیگر جدایش جریان در طول مجرا موجب کاهش بازیابی فشار و در نتیجه کاهش نیروی پیشرانش موتور میشود.

بیشترین کارایی فن و کمپرسور موتور با جریان هوای یکنواخت و با ماخ تقریباً ۰/۴ میباشد و به همین دلیل هوای ورودی به موتور هواپیما معمولاً دارای ماخ ۰/۴ میباشد، بنابراین دهانه ورودی در تمام ماخهای پروازی بالاتر از آن بهصورت دیفیوزر عمل کرده و سرعت *نویسنده عهدهدار مکاتبات: ali.madadi@aut.ac.ir

هوا را کاهش و فشار استاتیک آن را افزایش میدهد. برای رسیدن به بیشترین تراست در هر شرایط پروازی نیاز به بهینهسازی پارامتر بازیابی فشار داخل دهانه ورودی هوا و پسای ناشی از جریان خارجی میباشد. البته به دلیل مصالحاتی که در طراحی هندسه دهانههای ورودی صورت میگیرد داشتن دهانهای ایدهآل تقریباً غیرممکن است ولی دهانه میبایست در هر شرایط پروازی هوای موردنیاز موتور را با کمترین افت فشار و بیشترین یکنواختی فراهم سازد.

در دهههای گذشته، تحقیقات متعددی برای درک بهتر مشخصههای میدان جریان بهمنظور کاهش اعوجاج جریان و بهبود عملکرد مجرا انجام شده و اولین پروژهها بر اساس تحقیقات تجربی بوده است؛ اخیراً، پیشرفت در آنالیز محاسباتی اجازه میدهد که جریان را با مدلهای ریاضی شبیهسازی کرد که مطالعه دهانه ورودی S-شکل را تسهیل میکند.

در سال ۱۹۴۳، وسک [۱] اولین آزمایش را بر روی مجرای زانویی شکل انجام داد؛ این پروژه، توزیع سرعت و فشار را در مقاطع بیضوی و دایرهای مورد تجزیهوتحلیل قرار داد. این آزمایشها در سرعتهای جریان مختلف بین ۳۰ تا ۱۰۰ m/s انجام شدند، و ثابت کردند که مهمترین پارامترهایی که افت فشار را تحت تأثیر قرار میدهند، منحنی خط مرکزی و نسبت شعاع ورودی و خروجی هستند.

در سال ۱۹۷۲ برای اولین بار، بنسون [۲] نشان داد حضور دو گردابه خلاف همگرد^۱ در صفحه ورودی موتور^۲، موجب افت فشار کل میشود. او همچنین چندین پارامتر (فشار استاتیک و فشار کل، تنش برشی و غیره) و تغییرات آنها را در ناحیه جدایش تحلیل کرد.

بیشترین تحقیقات تجربی توسط وِلبُرن و ریچرت [۳] در سال ۱۹۹۳ انجام شد؛ او جریان تراکم پذیر داخل مجرای S-شکل را در مرکز تحقیقاتی لوییس ناسا آزمایش کرد و دادههای متعددی درباره پارامترهای آیرودینامیکی و مکانیزم جدایش جریان ارائه داد. این آزمایش پیچیدگی میدان جریان را بهخوبی نشان داد؛ در خم اول، یک ناحیه جدایش بزرگ رخ میدهد، که باعث ایجاد یک گردابه بر روی صفحه تقارن و دو گردابه خلاف همگرد در صفحه ورودی موتور میشود. این جریانهای ثانویه باعث افت فشار کل میشوند. علاوه بر این، ولبرن تأکید کرد که جریان هنوز متقارن است و چگونه لایهمرزی به شدت از دیوارههای مجرا جدا میشود.

فیولا و آگاروال [۴] هندسه را با حل کننده فلوئنت^۳ و چهار مدل توربولانسی شبیهسازی کرد و به این نتیجه رسید که مدلk-@ SST در پیشبینی بازیابی فشار در مسیر خط مرکزی مناسبتر است.

یک پروژه مهم دیگر نیز در دانشگاه کرنفیلد انجام شد. این پروژه که توسط منکا [۵] انجام شده است، در مورد تحلیل ناپایای یک مجرای S-شکل با شبکههای متفاوت است؛ این پروژه بهطور خاص، بیان میکند که چگونه یک شبکه متوسط نتایجی شبیه به یک شبکه خوب ارائه میدهد و تفاوت زیادی بین مجرای نیمه و کل مجرا وجود ندارد.

در سالهای اخیر، فرآیندهای بهینهسازی برای بهبود مشخصات عملکردی دهانههای S-شکل اعمال شده است. این فرآیندها شکل مجرا را با استفاده از نقاط کنترلی بهبود میدهند. از جمله این

تحقیقها میتوان به موارد زیر اشاره کرد:

در سال ۲۰۱۶ آرورا ریگوبلی [۷] در دانشگاه پادوا ایتالیا مطالعهای بر روی بهینهسازی مجرای S-شکل انجام داده است. در این تحقیق هندسه با حل کننده فلوئنت و مدل توربولانسی SST سعه شبیهسازی شده است. در این تحقیق ۳ نوع هندسه آنالیز شده است: هندسهای با بهترین بازیابی فشار، بهترین زاویه چرخش و مصالحهای بین این دو. بیش از ۶۰۰ هندسه در شبیهسازی عددی مورد آزمایش قرار گرفتهاند. راندمان مجرا از طریق دو تابع بازیابی فشار و زاویه چرخش بهبود یافته است. تجزیهوتحلیل انجام شده موجب افزایش ٪۱۹

در سال ۲۰۱۴ مددی و همکاران [۸] با استفاده از الگوریتم طراحی معکوس توپ-ستون فقرات ^۷تحقیقی بر روی مجراهای S-شکل انجام دادند. در این روش، دیوارهها به عنوان مجموعهای از توپهای مجازی در نظر گرفته میشوند که میتوانند آزادانه در جهت مستقیمی که ستون فقرات نامیده میشود حرکت کنند. توزیع فشار هدف در امتداد خطوط بالا و پایین طوری تعیین میشود که جدایش جریان رخ ندهد. نتایج این مقاله نشان میدهد که مجرای S-شکل حاصل از این روش دارای عملکرد بهتری نسبت به نمونه اولیه است.

چیرگین و همکاران [۹] در سال ۲۰۱۷ با استفاده از روش تغییر شکل آزاد^۸ یک مجرای S-شکل را بهینهسازی کرد. اهداف این بهینهسازی به حداقل رساندن افت فشار کل و اعوجاج بوده است. برای بهینهسازی از الگوریتم ژنتیک چند هدفه استفاده شده است. تجزیهوتحلیل انجام شده موجب بهبود ۲۰٪ افت فشار کل و کاهش ۱۰%

ایمونن [16] در سال ۲۰۱۷ تحقیقی بر روی مجرای S-شکل

8 Free form deformation

¹ Counter-rotating

² Aerodynamic Interface Plane (AIP)

³ Fluent

⁴ Area-averaged

⁵ Distortion

⁶ Swirl distortion

⁷ Ball–spine

انجام داده است. هدف از این مقاله، طراحی یک شکل بهینه برای مجرای S-شکل، با توجه به تلفات انرژی و یکنواختی جریان خروجی است. هندسه پایه در نظر گرفته شده برای این مقاله، یک هندسه دوبعدی متقارن محور میباشد. در نهایت ایمونن توانسته است افت فشار کل را به مقدار ٪۳۴/۲ و سرعت شعاعی خروجی نرمال شده^۱ مجرا را به مقدار ٪۳۴/۲ بهبود بخشد.

گان و ژانگ [۱۱] در سال ۲۰۱۶ یک مجرای S-شکل سهبعدی را با استفاده از مدل توربولانسی K-۵ SST بهینه کردهاند. در این مقاله بهینهسازی با استفاده از یک استراتژی بهینهسازی چند هدفه، عملکرد آیرودینامیکی مجرای S-شکل را بهبود بخشیده است. در مقایسه با طرح اصلی، ضریب اعوجاج جریان در مجرای بهینه تا ۱۶/۳٪ کاهش و ضریب بازیابی فشار کل تا ۱/۱٪ افزایش یافته است.

در این مقاله از روش بهینهسازی جدیدی (کوپل کردن الگوریتم ژنتیک و شبکه عصبی) استفاده شده تا اهداف مورد نظر در کوتاه ترین زمان و با کمترین هزینه محاسباتی حاصل شوند. همچنین میزان بهبود توابع هدف بیشتر از مقادیر گزارش شده در مطالعات قبلی است.

۲- تعریف مسئله

هدف از این مقاله کاهش افت فشار کل و یکنواختی هرچه بیشتر جریان در مجرای S-شکل از طریق فرآیند بهینهسازی اشکال میباشد. این فرآیند با کوپل کردن الگوریتم ژنتیک و شبکه عصبی انجام خواهد شد که تلاش میکند دو تابع هدف مقدار افت فشار کل و اعوجاج را بهصورت همزمان به کمترین مقدار ممکن برساند. به منظور بهینهسازی شکل دهانه، نیاز به یک مدل ریاضی است که بتواند مقدار افت فشار کل و اعوجاج را برحسب پارامترهای هندسی مجرا بیان کند. به خاطر پیچیدگی بیشازحد، میچ مدلی که بهطور دقیق بتواند این دو تابع هدف را پیشبینی کند وجود ندارد؛ بنابراین در این پژوهش از شبکههای عصبی چندلایه برای تخمین دو تابع هدف موردنظر استفاده شده است.

در این مقاله ابتدا یک مجرای S-شکل که نتایج آزمایشگاهی و عددی آن موجود است انتخاب شده و اعتبار سنجی حل عددی با آن انجام شده است. سپس دو بهینهسازی با شرایط مختلف انجام شده است.

1 normalized



شکل ۱: نمایی از مجرای S-شکل ولبرن [۳]. Fig. 1. View of S-shaped duct of Wellborn

جدول ۱: پارامترهای هندسی مجرا. Table 1. Duct geometric parameters

پارامتر	مقادير
R	1.7/1 cm
r_{l}	۱۰/۲۱ cm
r_2	۱۲/۵۷ cm
Offset	۲۷۳/۵۳ cm
Length	1.7/1 cm

۲-۱- هندسه مجرای پایه

هندسه مورداستفاده در این مقاله همان هندسه ولبرن [۳] است که در مرکز تحقیقات لوییس ناسا در سال ۱۹۹۳ طراحی شده است. این هندسه در شکل ۱ نشان داده شده است.

در این هندسه خط مرکزی توسط دو کمان دایرهای که در صفحه θ_{max} /۲ = ۳۰° (اویه ۳۰° ۲۰ = ۳۶ و با زاویه ۳۰° ۲۰ = ۲/ (۲۵ [۳] تعریف می شود. مختصات خط مرکزی توسط روابط (۱) تا (۳) [۳] به دست می آید. در این هندسه تمام مقاطع عرضی مجرا دایرهای و عمود بر خط مرکزی هستند. نسبت مساحت خروجی به ورودی دهانه عمود بر خط مرکزی هستند. نسبت مساحت خروجی ای ورودی دهانه عمود بر خط مرکزی هستند. نسبت مساحت زوجی به ورودی دهانه در رابطه (۲) [۳] داده شده است. جدول ۱ پارامترهای هندسی را نشان می دهد. برای شناخت بهتر این پارامترها شکل ۲ مفید است.

 $x_{cl} = \begin{cases} R\sin\theta & 0 \le \theta \le \theta_{\max}/2 \\ 2R\sin\left(\theta_{\max}/2\right) - R\sin\left(\theta_{\max}-\theta\right) & \theta_{\max}/2 \le \theta \le \theta_{\max} \end{cases}$ (1)



Fig. 2. View of S-shaped duct

$$y_{cl} = \begin{cases} R\cos\theta - R & 0 \le \theta \le \theta_{\max}/2 \\ 2R\cos\left(\theta_{\max}/2\right) - R\left(1 + \cos\left(\theta_{\max} - \theta\right)\right) & \theta_{\max}/2 \le \theta \le \theta_{\max} \end{cases}$$
(Y)

$$z_{cl} = 0 \tag{(7)}$$

$$\frac{r}{r_1} = 1 + 3\left(\frac{r_2}{r_1} - 1\right)\left(\frac{\theta}{\theta_{\text{max}}}\right)^2 - 2\left(\frac{r_2}{r_1} - 1\right)\left(\frac{\theta}{\theta_{\text{max}}}\right)^3 \tag{(f)}$$

۲-۲- حلقه بهینهسازی

در این مقاله بهینهسازی با استفاده از الگوریتم ژنتیک انجام شده است. الگوریتم ژنتیک، یکی از الگوریتمهای فرا ابتکاری مشهور و کاراست که کاربرد گستردهای در حل مسائل بهینهسازی دارد. این الگوریتم قدرت بالایی در یافتن جواب مسائل از خود نشان داده است، بهخصوص مسائلی همانند مسئله موردنظر که شامل فضای حالت بسیار گسترده است. عدم نیاز الگوریتم ژنتیک به پیوستگی و تحدب تابع هدف را نیز میتوان از دیگر ویژگیهای مثبت این الگوریتم قلمداد نمود.

حلقه بهینهسازی این مقاله در شکل ۳ نشان داده شده است. در مرحله اول و قبل از شروع فرآیند حلقه بهینهسازی، جهت ایجاد پایگاه داده برای تعلیم شبکه عصبی، ابتدا ۴۰ هندسه بهصورت تصادفی ایجاد شده است. لازم به ذکر است که پارامتری کردن هندسه یعنی تعریف متغیرها و موقعیت نقاط کنترلی توسط کد نویسی در نرمافزار متلب^۱ انجام میشود. در مرحله دوم ۴۰ هندسه مورد نظر شبکهبندی شده و شبیهسازی حل جریان با استفاده از حلکننده انسیس سیافایکس^۲

انجام می شود و در پایان این مرحله توابع هدف موردنظر استخراج می گردند. در مرحله سوم با استفاده از توابع هدف استخراج شده در مرحله قبل پایگاه داده لازم برای شبکه عصبی ساخته می شود و دو شبکه عصبی جداگانه برای هر یک از توابع هدف افت فشار کل و اعوجاج ایجاد می شود. ساختار شبکه عصبی مورداستفاده در این مقاله بهوسیله جعبهابزار نرمافزار متلب طراحی شده است. در مرحله چهارم الگوريتم ژنتيک با فراخواني توابع هدف به دست آمده از شبکه عصبی، بهینهسازی را انجام میدهد و درنهایت به یک بردار از متغیرهای بهینه دست خواهد یافت. عملیات بهینهسازی با استفاده از الگوریتم ژنتیک نیز در نرمافزار متلب انجام می شود. با استفاده از این متغیرها، هندسه بهینه ساخته و سیس شبیهسازی عددی خواهد شد. در این مرحله بررسی میشود که آیا به دقت مورد نظر رسیده است یا خیر؟ اگر به دقت مورد نیاز نرسیده باشد نتایج حل عددی به یایگاه داده شبکه عصبی افزوده خواهد شد تا حلقه ادامه یابد. اما اگر به دقت مورد نیاز رسیده باشد حلقه در این نقطه به پایان خواهد ر سید.

۳-۲- توابع هدف

رفتار میدان جریان مجرای S-شکل بسیار پیچیده است و به چندین عامل بستگی دارد. یکی از اهداف مقاله کاهش اعوجاج در صفحه خروجی مجرا و ایجاد جریان بهصورت یکنواخت است، این بهبود عملکرد مجرا با تغییر شکل آن صورت می گیرد.

پارامترهای چندگانهای وجود دارد که میتواند کارایی مجرای S-شکل را مورد ارزیابی قرار دهد. در میان آنها افت فشار کل و اعوجاج، بهعنوان پارامترهای اصلی، انتخاب شده است. درنهایت، شرح مختصری از عبارات ریاضی مورد استفاده برای محاسبه این اهداف ارائهشده است.

۱) افت فشار کل

افت فشار کل ناشی از رفتار جریان واقعی و بهویژه جدایش جریان، میباشد. ضریب بازیابی فشار این افت فشار را توصیف می کند. این ضریب با روش میانگین گذر جرمی^۳ محاسبه شده است.

$$Pressure Recovery = \frac{P_{out}}{P_{in}}$$
 (a)

I MATLAB

² ANSYS CFX

³ Mass flow average



شکل ۳: فلوچارت فرایند بهینهسازی. Fig. 3. Flowchart of the optimization process

که در آن P_{out} متوسط فشار کل مقطع خروجی مجرا (ورودی کمپرسور) و P_{in} فشار کل مقطع ورودی مجرا (دهانه ورودی هوا) میباشد. بهمنظور کاهش افت فشار در مجرا ضریب PR باید به حداکثر مقدار ممکن برسد. با توجه به اینکه توابع بهینهسازی برای به حداقل رساندن توابع هدف طراحی شدهاند، تابع هدف را باید ¹ین گونه تعریف نمود:

$$f_1 = 1 - PR \tag{9}$$

۲) اعوجاج

تابع هدف دوم اعوجاج است؛ به حداقل رساندن این پارامتر اجازه میدهد که یکنواختی جریان در صفحه ورودی کمپرسور افزایش یابد. رابطهی (۷) برای محاسبه میزان اعوجاج فشار کل یک مقطع بکار گرفته شده است:

$$f_2 = DC(60) = \frac{P_f - P_{60}}{q_f}$$
(Y)



شکل ۴: تعریف قطاعهای ۶۰ درجهای. Fig. 4. Definition of 60-degree sections

که در این رابطه P_f فشار کل متوسط در مقطع ورودی موتور، q_f هد دینامیکی متوسط، $P_{s.}$ بدترین فشار در قطاعهای (با زاویه ۶۰ درجه) مقطع ورودی موتور میباشد [۱۲]. تعریف ریاضی بدترین فشار، بیشترین اختلاف فشار قطاعها با فشار در صفحه خروجی مجرا است که در رابطه (۸) نشان دادهشده است:

$$P_{60} = \max\left(P_{\acute{a}} - P_{f}\right) \tag{(A)}$$

در یک نیمدایره ۳۶ قطاع ۶۰ درجهای وجود دارد که $P_{\alpha}^{}$ فشار میانگین در هرکدام از این قطاعها میباشد. شکل ۴ قطاعهای ۶۰ درجهای و گام ۵ درجهای میان هرکدام را نشان میدهد.

۲-۴- پارامتری کردن هندسه

اولین گام و یکی از مهمترین جنبههای یک آنالیز بهینهسازی، پارامتری کردن هندسه است. در این فرآیند، مدل با چند نقطه کنترلی (متغیرهای تصمیم گیری) توصیف میشود. اگر نقاط کنترلی تغییر یابند، هندسه مجرا نیز تغییر شکل خواهد داد. برای تعریف هندسه از ۱۲ پارامتر استفاده شده است. ۶ پارامتر اول موقعیت y نقاط خط مرکزی مجرای S-شکل را تعریف میکنند. لازم به ذکر است که موقعیت *x و z* نقاط خط مرکزی ثابت هستند. پارامترهای است که موقعیت *x و z* نقاط خط مرکزی ثابت هستند. پارامترهای مقاطع دایرهای عمود بر خط مرکزی مجرا در نظر گرفته شدهاند. موقعیت و مساحت دو مقطع ابتدایی و انتهایی یعنی مقطع ورودی و خروجی مجرا ثابت هستند. در شکل ۵، نقاط کنترلی مورداستفاده



Fig. 5. The control points used to build the center line of the inlet

برای ساخت خط مرکزی دهانه نشان داده شده است.

۵-۲- تنظیمات حلگر

در این مقاله جریان با استفاده از نرمافزار انسیس سیافایکس ۱۸/۲ شبیهسازی شده است. در ادامه تنظیمات حل شرح داده خواهد شد:

شبکه بندی: از آنجایی که دامنه حل سیال به صورت گسسته در نظر گرفته می شود، در نواحی که گرادیان های شدید وجود دارد (نظیر لایه های مرزی و ناحیه جدایش)، شبکه بندی باید به قدر کافی ریز باشد تا تغییرات پارامتر های جریانی به خوبی در نظر گرفته شوند. در این پروژه شبکه محاسباتی با استفاده از نرمافزار انسیس مشینگ^۱ ایجاد شده است (شکل ۶).

سیال عامل: جریان داخل دهانه، هوا با فرض گاز ایده آل در نظر گرفته شده است.

میدان جریان: قابل ذکر است که با توجه به وجود تقارن ازنظر هندسی و جریانی، برای کاهش هزینه محاسباتی تنها نیمی از مجرا مدل شده است. این مجرا در شکل ۲ نشان داده شده است.

مدل توربولانسی: در این مقاله برای حل میدان جریان مدل مدل توربولانسی: در این مقاله برای حل میدان جریان مدل Shear Stress Transport یا همان k-m SST تنظیم شده است. این مدل ازآنجهت انتخاب شد که یکی از اهداف بهینهسازی کاهش افت فشار کل در طول مجراست و این مدل بهخوبی میتواند ناحیه

1 ANSYS Meshing



شکل ۷: هندسه مجرا به همراه شرایط مرزی. Fig. 7. The geometry of duct along with boundary conditions

Table 2. Boundary conditions					
مقادير	شرط مرزی	موقعيت			
<i>Total Pressure</i> = 129241 Pa	Inlet	ورودی دهانه			
<i>Static Pressure</i> = 117048 Pa	Opening	خروجي دهانه			
-	Wall	ديواره دهانه			
_	Symmetry	صفحه تقارن			

جدول ۲: شرايط مرزي.

را.	ی از مجر	بان در نیم	ات جر یا	ئىخص	۳: من	ىدول	>	
Table 3	. Flow	propert	ies in	the	half	of tl	ie o	duc

مقادير	پارامتر
• /۶	عدد ماخ ورودي دهانه
4/14 kg/s	دبی جرمی عبوری
. /** 9	عدد ماخ خروجی
-///	دهانه

+y بررسی *y*+

برای نشان دادن کامل رفتار لایهمرزی، کنترل ارتفاع اولین سلول $k-\omega$ مجاور دیواره ضروری است. در این مقاله از مدل توربولانسی استفاده شده است. y^+ ایده آل برای این مدل توربولانسی SST اعدادی نزدیک به ۱ است [۱۳]. ارتفاع اولین سلول لایهمرزی به گونهای تنظیم شده است که مقدار y^+ در محدوده موردنظر قرار گیرد. مقدار متوسط ⁺y بر روی سطوح دیواره برابر ۰/۸۰۶ میباشد. در شکل ۸ مقدار y^+ بر روی دو خط با زوایای \cdot و ۱۸۰ رسم شده است. همانطور که در این شکل مشاهده می شود، y^+ به خوبی در



شکل ۶: نمای پرسپکتیو از شبکه تولیدشده بر روی مجرا. Fig. 6. Perspective view of the grid generated on the duct

جدایش و افتهای فشار را پیشبینی کند. با توجه به مطالعات قبلی که در بخش پیشینه موضوع نیز به آن اشاره شد در سایر تحقیقات مشابه نیز از همین مدل توربولانسی استفاده شده است [۴ و ۷ و ۱۰].

تکرارها: برای توقف شبیهسازی تحقق یکی از دو شرط پایان تعداد تکرارها و یا رسیدن باقیماندهها ۲ به مقدار ۲۰۰۷ در نظر گرفته شده است. پس از مطالعه حساسیت مجرا نسبت به تعداد تکرارها، تعداد تکرارها در همهی شبیهسازیها برابر ۱۰۰۰ در نظر گرفته شده است. علاوه بر این اختلاف دبی ورودی و خروجی نیز در همهی شبیهسازیها بررسی شده است.

شرایط مرزی: شرایط مرزی در شکل ۷ و مقادیر عددی هر کدام در جدول ۲ نشان داده شده است:

با به کار گرفتن مقادیر بالا پارامترهای جریان پس از شبیه سازی عددی به دست خواهند آمد که در جدول ۳ نشان داده شده است:

۳- نتایج هندسه یایه

اولین و مهمترین مرحله یک حل عددی اعتبار سنجی نتایج به دست آمده از شبیهسازی عددی میباشد. قبل از بررسی نتایج می ایست از صحت و اعتبار حل عددی انجام شده مطمئن گردید. به همین منظور ابتدا مقدار \mathcal{Y}^+ بر روی دیوارهها موردبررسی قرار گرفته و سیس فرآیند استقلال از شبکه و در آخر اعتبار سنجی انجام شده است.

Iterations

² Residual



Fig. 8. The value of y^+ on two lines with angles of 0 and 180 degrees

محدوده مجاز قرار گرفته است.

۲-۳- استقلال از شبکه

برای اطمینان از حل عددی انجام گرفته، لازم است یک فرآیند استقلال از شبکه انجام گیرد تا اطمینان حاصل شود که با تغییر شبکه، نتایج عددی حاصل شده تغییر چندانی نخواهند داشت و صحت نتایج مورد قبول است. بدین منظور پنج شبکه با تعداد المانهای متفاوت تولید شده است. در شکلهای ۹ و ۱۰ به ترتیب دبی ورودی به دهانه و عدد ماخ در صفحه خروجی دهانه برای پنج شبکه گزارش شده است. لازم به ذکر است که این تعداد المان تنها مربوط به نیمی از مجرا میباشد.

در جدول ۴ اختلاف مقادیر پارامترهای مختلف در شبکههای مختلف با ریزترین شبکه مقایسه شده است.

با توجه به نمودارها و جدول نشان داده شده در بالا میتوان دریافت که شبکه محاسباتی با تعداد المان ۸۰۰٬۰۰۰ از دقت قابل قبولی برخوردار است و نتایج عددی حاصل شده پس از آن با افزایش تعداد المانها تغییر چندانی نخواهند داشت.

۳-۳- اعتبار سنجی

برای اعتبارسنجی، میبایست دادههای حل عددی با دادههای موجود از تستهای تجربی مقایسه شود. یکی از مهمترین دلایل انتخاب هندسه ولبرن [۳] بهعنوان هندسه پایه در این مقاله، موجود









جدول ۴: مقایسه نتایج شبکههای مختلف. Table 4. Comparison of the results of different grids

فشارکل خروجی مجرا (Pa) (اختلاف با ریز ترین شبکه)	ماخ خروجی مجرا (اختلاف با ریزترین شبکه)	دبی ورودی به مجرا (kg/s) (اختلاف با ریز ترین شبکه)	تعداد المانها
١٢٨٠٩٩ (٠/٠٣ ٪)	•/٣۵٧٧ (•/١۶ ٪)	4/2220 (./14 %)	220
17X1+Y (+/+Y /)	•/٣۵٧٨ (•/١۴ %)	4/2284 (•/18 %)	۳۵۰۰۰۰
177114 (•/•1 ٪)	•/٣۵٨• (•/•٨ ½)	۴/۲۳۷۹ (۰/۱۰ ٪)	40
178177 (•/••8 %)	•/٣۵٨٢ (•/•٣ %)	۴/۲۴۰۷ (۰/۰۳ ٪)	۸
178184 (•%)	•/٣۵٨٣ (•٪)	F/TFT+ (+½)	14

بودن نتایج آزمایشگاهی دقیق این هندسه میباشد. ولبرن در سال ۱۹۹۳ جریان تراکم پذیر داخل مجرای S-شکل را در مرکز تحقیقاتی



Fig. 11. Static pressure trends for three positions



شکل ۱۲: مقایسه نتایج شبیهسازی انجام شده در این مقاله با نتایج آزمایشگاهی ولبرن (روند ضریب فشار برای سه موقعیت پیرامونی). Fig. 12. Comparison of simulation results with Wellborn Lab results (Static pressure trends for three position)

لوییس ناسا آزمایش کرد و دادههای متعددی درباره پارامترهای آیرودینامیکی و مکانیزم جدایش جریان ارائه داد. شکل ۱۱ ضریب فشار را در امتداد مجرا برای سه موقعیت پیرامونی و در زوایای ۱۰، ۹۰ و ۱۷۰ درجه نشان می دهد.

بهمنظور ارزیابی حل عددی انجام شده در این مقاله، هندسه ولبرن با شرایط مشابه تحلیل شد که نتایج آن در شکل ۱۲ نشان داده شده است.

همان طور که ملاحظه می شود نتایج حاصل از حل عددی تطابق خوبی با نتایج آزمایشگاهی ولبرن دارد. قابل ذکر است که C_p ضریب

$$C_{p} = \frac{p - p_{cl}}{P_{0,cl} - P_{cl}}$$
(9)

که در این معادله P_{cl} و $P_{.,cl}$ به ترتیب فشار استاتیک و فشار کل در نقطه مرکز مجرا در صفحه ورودی میباشد.

۴- نتایج بهینهسازی

نتایج اصلی حاصل از بهینهسازی در این بخش شرح داده می شود. در این مقاله بر روی هندسه ولبرن کار شده است و با روش تغییر

8	•		0	ĩ
$f_2 = DC$	60	$f_1 = (1 - PR)$	* 100	
درصد تغييرات	مقدار	درصد تغييرات	مقدار	
-	•/\•Y	-	•/AY 7.	هندسه پایه
۳۵/۸ ٪.	•/•۶۸۵	۳۲/۵ ٪.	۰/۵۹ ٪.	هندسه بهينه

	بنه.	پايه و هندسه بهي	نايج هندسه	بين نا	۵: مقایسه	ول	جد
Table	5.	Comparison	between	the	results	of	baseline
geometry and the optimal geometry							

شکل، مجرای S-شکل بهینه شده است. در این مقاله دو بهینهسازی مختلف با شرایط متفاوت انجام شده است که در ادامه به توضیح هرکدام پرداخته میشود.

۴-۱- بهینهسازی با تغییر نسبت مساحت مقاطع و خط مرکزی

در این بهینهسازی ورودی و خروجی مجرا ثابت بوده و تنها نسبت مساحت مقاطع مجرا و مختصه y خط مرکزی مجرا تغییر میکند. تعداد شبیه سازی های انجام شده برای یافتن هندسه بهینه، ۱۹۰ عدد میباشد. در جدول ۵ نتایج و درصد تغییرات هندسه بهینه شده و هندسه پایه بهصورت خلاصه نشان داده شده است. همان طور که در این جدول مشاهده می شود، تابع هدف اول یعنی افت فشار کل به مقدار ٪۳۲/۵ و تابع هدف دوم یعنی اعوجاج به مقدار ٪۳۵/۸ بهبود یافته است.

در شکل ۱۳ کانتور سرعت در صفحه تقارن مجرا در دو هندسه

بهینه و هندسه پایه نشان داده شده است. همانطور که ملاحظه می شود در هندسه بهینه ناحیه جدایش جریان پس از خم اول به مقدار زیادی حذف شده است. از بین رفتن ناحیه جدایش دو مزیت بزرگ به همراه دارد؛ اول اینکه افت فشار کل به مقدار قابل توجهی کاهش می یابد و دوم اینکه با حذف این ناحیه، جریان با یکنواختی بیشتری در صفحه خروجی مجرا به موتور تحویل داده می شود.

همانطور که در شکل ۱۳ مشاهده میشود مجرای بهینه در همان ابتدا و اندکی بعد از ورودی یک افزایش مساحت شدید داشته و پس از آن مساحت مجرا تقریباً ثابت میماند. این تغییرات، کاهش افت فشار کل و یکنواختی بیشتر جریان را به همراه دارد. در شکل ۱۴ کانتور فشار کل در صفحه خروجی مجرا در دو هندسه بهینه و هندسه پایه نشان داده شده است. همانطور که در این شکل مشخص است در هندسه بهینه ضخامت لایه با مومنتوم کم کاهش و یکنواختی جریان افزایش یافته است. با کاهش ضخامت لایهمرزی سطح مقطع مفید مجرا افزایش یافته که این امر افزایش سرعت جریان خروجی از مجرا را به همراه دارد.

در شکل ۱۵ خطوط جریان در هندسه بهینه رسم شده است. همانطور که در این شکل مشخص است، جریان بهصورت یکنواخت مسیر مجرا را طی کرده و بدون هیچ جدایش و یا اغتشاشی از مجرا خارج می شود.



شکل ۱۳: مقایسه کانتور سرعت در صفحه تقارن مجرا در دو هندسه پایه (بالا) و هندسه بهینه (پایین).

Fig. 13. Comparison of velocity contours on the symmetry plane in baseline geometry (top) and the optimal geometry (bottom)



شکل ۱۴: مقایسه کانتور فشار کل در صفحه خروجی مجرا در دو هندسه پایه (راست) و هندسه بهینه (چپ).

Fig. 14. Comparison of total pressure contours at the AIP plane in baseline geometry (right) and the optimal geometry (left)

در شکل ۱۶ برای مقایسه بهتر میان هندسه پایه و هندسه بهینه، مرزهای خطوط بالایی و پایینی هندسه مجرا در صفحه تقارن رسم شده است.

در شکل ۱۷ نمودار توزیع فشار استاتیک روی خطوط بالا و پایین هندسه پایه و هندسه بهینه رسم شده است. همانطور که ملاحظه می شود در هندسه بهینه افزایش فشار به بخش اول دیفیوزر منتقل شده که جریان مومنتوم بیشتری دارد و می تواند به گرادیان فشار معکوس غلبه کند. این مسئله باعث شده است که جدایش جریان از بین برود.

۲-۴- بهینهسازی با طول کوتاهتر

شرایط بهینهسازی دوم مانند بهینهسازی اول است با این تفاوت



شکل ۱۵: خطوط جریان در هندسه بهینه. Fig. 15. Streamlines in the optimal geometry



شکل ۱۶: مرزهای خطوط بالایی و پایینی هندسه مجرا در صفحه تقارن. Fig. 16. The boundaries of the upper and lower lines of the duct on the symmetry plane



Fig. 17. The distribution of static pressure on the upper and lower lines of baseline and optimal geometry

جدول ۶: مقايسه بين نتايج هندسه پايه و هندسه بهينه. Table 6. Comparison between the results of baseline geometry and the optimal geometry

مجرا	طول ه	$f_2 = DC_{60}$		$f_1 = (1 - PR) * 100$		
درصد تغییرات	مقدار	درصد تغييرات	مقدار	درصد تغييرات	مقدار	
-	ነ•۲ነ mm	_	• / \ • Y	-	•/٨٧ /.	هندسه پایه
۲۵ ٪.	vfa/va mm	۳٩/۴۴ ٪	•/•949	۳۵/۹۶ ٪	•/۵۵٩ %	هندسه بهينه

که در بهینه سازی دوم طول مجرا نیز کاهش پیدا می کند. در مجراهای S-شکل با کاهش طول مجرا احتمال جدایش جریان، ناشی از نرخ بالای دیفیوژن، افزایش می یابد، زیرا در این حالت جریان فرصت کمتری برای تطبیق با انحنای مجرا دارد. اما از طرفی دیگر کاهش طول مجرای S-شکل همیشه مطلوب طراحان دهانه ورودی است چراکه مزیتهای زیادی به همراه دارد از جمله: کاهش وزن پرنده، افزایش فضای مفید داخل پرنده برای جانمایی سایر تجهیزات، کاهش افت فشار کل به خاطر کاهش اصطکاک روی دیوارهای مجرا.

در بهینهسازی دوم از نتایج بهینهسازی اول بهعنوان حدس اولیه استفاده شده، به همین دلیل در بهینهسازی دوم تنها ۴۵ شبیهسازی انجام شده است. جدول ۶ نتایج حاصل از این بهینهسازی را بهصورت خلاصه نشان میدهد. همانطور که در این جدول مشاهده میشود، طول دهانه بهاندازه ۲۵٪ کاهش، افت فشار کل به مقدار ۳۵/۹۶۶

اعوجاج به مقدار ۲۹/۴۴٪ بهبود یافته است.

شکل ۱۸ کانتور سرعت را در صفحه تقارن مجرا در دو هندسه بهینه و هندسه پایه نشان میدهد. همان طور که ملاحظه می شود، مطابق انتظار با کاهش طول مجرا ناحیه جدایش جریان اندکی گسترش یافته است. اما به حسن کاهش اصطکاک دیوارهها، ناشی از کاهش طول مجرا، مقدار افت فشار کل در طول مجرا کاهش یافته است.

در شکل ۱۹ کانتور فشار کل در صفحه خروجی مجرا در دو هندسه بهینه و هندسه پایه نشان داده شده است. همانطور که در این شکل ملاحظه میشود هرچند در قسمت بالای صفحه خروجی مجرا اندکی غیریکنواختی به وجود آمده است. اما در عوض ضخامت لایه با مومنتوم کم در کل مقطع خروجی مجرا کاهش یافته است. با کاهش ضخامت لایهمرزی سطح مقطع مفید مجرا افزایش یافته که



شکل ۱۸: مقایسه کانتور سرعت در صفحه تقارن مجرا در دو هندسه پایه (بالا) و هندسه بهینه (پایین). Fig. 18. Comparison of velocity contours on the symmetry plane in baseline geometry (top) and optimal geometry (bottom)





این امر افزایش سرعت جریان خروجی از مجرا را به همراه دارد. در شکل ۲۰ خطوط جریان در هندسه بهینه رسم شده است. مطابق این شکل، جریان بهصورت یکنواخت مسیر مجرا را طی کرده و بدون جدایش بزرگی از مجرا خارج می شود.

۵- نتیجه گیری در این پژوهش از الگوریتم ژنتیک برای بهینه سازی مجرای S-شکل

استفاده شده و بهمنظور کاهش زمان محاسبات الگوریتم ژنتیک با شبکه عصبی کوپل شده است. هدف از این بهینهسازی کاهش افت فشار کل و اعوجاج جریان در صفحه خروجی مجرا میباشد. مروری به تحقیقات انجام شده در این زمینه نشان میدهد که بهینهسازی با این روش توسط محققان موردبررسی قرار نگرفته است؛ بنابراین این پژوهش روش جدیدی در زمینه بهینهسازی مجراهای S-شکل ارائه داده است. فرآیند بهینهسازی در نرمافزار متلب کد نویسی شده است. هندسه انتخاب شده برای بررسی، هندسه مجرای S-شکل ولبرن [۳] است. در سال ۱۹۹۳ مرکز تحقیقات لوییس ناسا نتایج آزمایشگاهی دقیق این هندسه را استخراج کرده است، به همین دلیل این هندسه برای بررسی انتخاب شده و شبیهسازی عددی جریان با استفاده از نرمافزار انسیس سیافایکس ۱۸/۲ انجام شده است.

در این مقاله دو بهینهسازی مختلف با شرایط متفاوت انجام شده است. در بهینهسازی اول ورودی و خروجی مجرا ثابت بوده و تنها نسبت مساحت مقاطع مجرا و مختصه y خط مرکزی مجرا تغییر میکند. نتایج حاصل از این بهینهسازی منجر به بهبود افت فشار کل به مقدار ٪۳۲/۵ و اعوجاج به مقدار ٪۳۵/۸ شده است.

شرایط بهینهسازی دوم نیز مانند بهینهسازی اول است با این تفاوت که در این بهینهسازی علاوه بر تغییر نسبت مساحت مقاطع مجرا و مختصه y خط مرکزی، طول مجرا نیز کاهش پیدا کرده است.



شکل ۲۰: خطوط جریان در هندسه بهینه. Fig. 20. Streamlines in baseline geometry and optimal geometry

صفحه ورودى موتو	f
ورودی مجرا	in
خروجي مجرا	out
گلوگاه	t

با مقایسه نتایج آزمایشگاهی و نتایج حاصل از این بهینهسازی می توان نتیجه گرفت که افت فشار کل به مقدار ۲۵/۹۶٬ اعوجاج در صفحه خروجی مجرا به مقدار ۲۹/۴۴٪ بهبود و طول مجرا تا ۲۵٪ کاهش پیدا کرده است.

فهرست علائم

علائم انگلیسی

مساحت، m ²	A
صفحه ورودى موتور	AIP
ضريب فشار كل	Ср
ضريب اعوجاج	DC
عدد ماخ	M
فشار، Pa	Р
نسبت فشار	PR
شعاع، m	r
	علائم يونانى
درجه	heta
	زيرنويس
خط مرکزی	cl

منابع

[1] J.R. Weske, Pressure loss in ducts with compound elbows, (1943).

ر

- [2] P. Bansod, P. Bradshaw, The flow in S-shaped ducts, The Aeronautical Quarterly, 23(2) (1972) 131-140.
- [3] S. Wellborn, B. Reichert, T. Okiishi, An experimental investigation of the flow in a diffusing S-duct, in: 28th joint propulsion conference and exhibit, 1992, pp. 3622.
- [4] C. Fiola, R.K. Agarwal, Simulation of Secondary and Separated Flow in a Diffusing S-Duct, in: 52nd Aerospace Sciences Meeting, 2014, pp. 0561.
- [5] E. Manca, Unsteady Aerodynamic investigation of the flow within an optimized S-duct intake, Cranfield University : MSc Thesis (2016).
- [6] F. Furlan, N. Chiereghin, T. Kipouros, E. Benini,

- [10] E. Immonen, Shape optimization of annular S-ducts by CFD and high-order polynomial response surfaces, Engineering Computations, 35(2) (2018) 932-954.
- [11] W. Gan, X. Zhang, Design optimization of a threedimensional diffusing S-duct using a modified SST turbulent model, Aerospace Science and Technology, 63 (2017) 63-72.
- [12] J. Seddon, E.L. Goldsmith, Intake aerodynamics: An account of the mechanics of flow in and around the air intakes of turbine-engined and ramjet aircraft and missiles, Collins London, 1985.
- [13] E. Saadati , M. Zeynolabedini Preliminary and Advanced Simulation Principles of Computational Fluid Dynamics Using FLUENT and CFX Software, Ptec Engineering Services Company, (2016), (In Persian).

M. Savill, Computational design of S-Duct intakes for distributed propulsion, Aircraft Engineering and Aerospace Technology: An International Journal, 86(6) (2014) 473-477.

- [7] A. Rigobello, A Multi-objective shape optimization of an S-Duct intake through NSGA-II genetic algorithm, (2016).
- [8] A. Madadi, M. Kermani, M. Nili-Ahmadabadi, Aerodynamic design of S-Shaped diffusers using ball– spine inverse design method, Journal of Engineering for Gas Turbines and Power, 136(12) (2014) 122606.
- [9] N. Chiereghin, L. Guglielmi, A.M. Savill, T. Kipouros, E. Manca, A. Rigobello, M. Barison, E. Benini, Shape optimization of a curved duct with free form deformations, in: 23rd AIAA Computational Fluid Dynamics Conference, 2017, pp. 4114.

بی موجعه محمد ا